

# SMARTE GREIFSYSTEME

## SMART GRIPPING SYSTEMS



GRIP SMARTER.



WEISS ROBOTICS

## INHALT • CONTENT

BRANCHEN UND MÄRKTE <i>INDUSTRIES AND MARKETS</i>	06 – 07
PRODUKTÜBERSICHT <i>PRODUCT OVERVIEW</i>	08 – 13
CLG-SERIE <i>CLG SERIES</i>	14 – 15
IEG PLUS-SERIE <i>IEG PLUS SERIES</i>	16 – 17
CRG-SERIE <i>CRG SERIES</i>	18 – 19
WPG-SERIE <i>WPG SERIES</i>	20 – 21
WSG-SERIE <i>WSG SERIES</i>	22 – 23
INTRAPAL-SERIE <i>INTRAPAL SERIES</i>	24 – 27
STERIGRIP-SERIE <i>STERIGRIP-SERIES</i>	28 – 29
WIE HERMA SPRITZEN BESCHRIFTET <i>HOW HERMA LABELS SYRINGES</i>	30 – 31
GRIPLINK <i>GRIPLINK</i>	32 – 45
FINGERSPITZENGEFÜHL AM MIKROSKOP <i>DEXTERITY AT THE MICROSCOPE</i>	46 – 47
GRIPKIT <i>GRIPKIT</i>	48 – 57
SEIFEN GREIFEN <i>SOAP IN GRIP</i>	58 – 59
ZUBEHÖR <i>ACCESSORIES</i>	60 – 67
UNSER QUALITÄTSVERSPRECHEN <i>OUR QUALITY PROMISE</i>	68 – 69

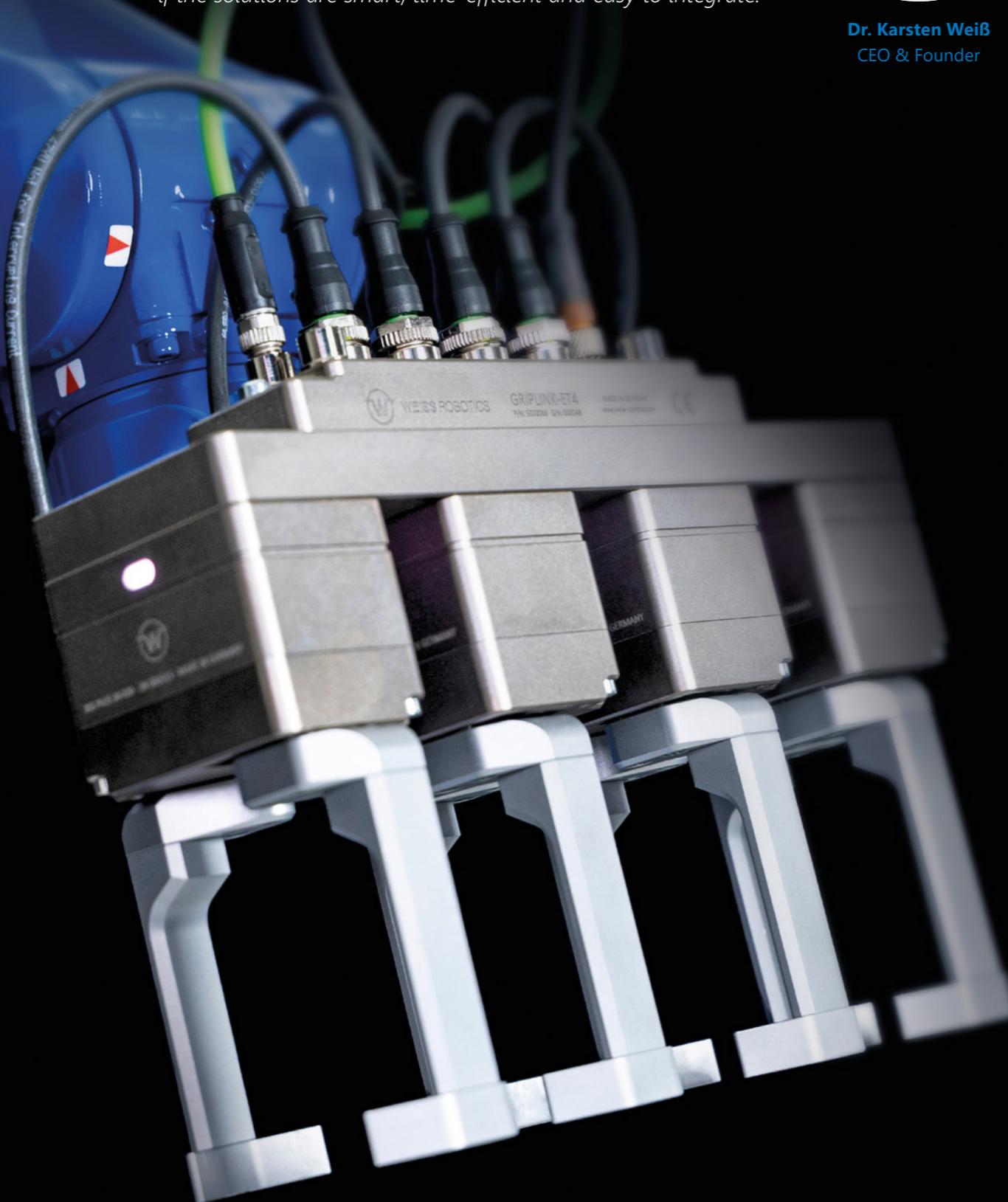
“

Digitalisierung und Automatisierung für alle kann nur gelingen, wenn die Lösungen intelligent, zeitsparend und einfach zu integrieren sind.

*Digitization and automation for everyone can only succeed, if the solutions are smart, time-efficient and easy to integrate.*



Dr. Karsten Weiß  
CEO & Founder



## ENTDECKEN SIE DIE ZUKUNFT DES GREIFENS DISCOVER THE FUTURE OF GRIPPING

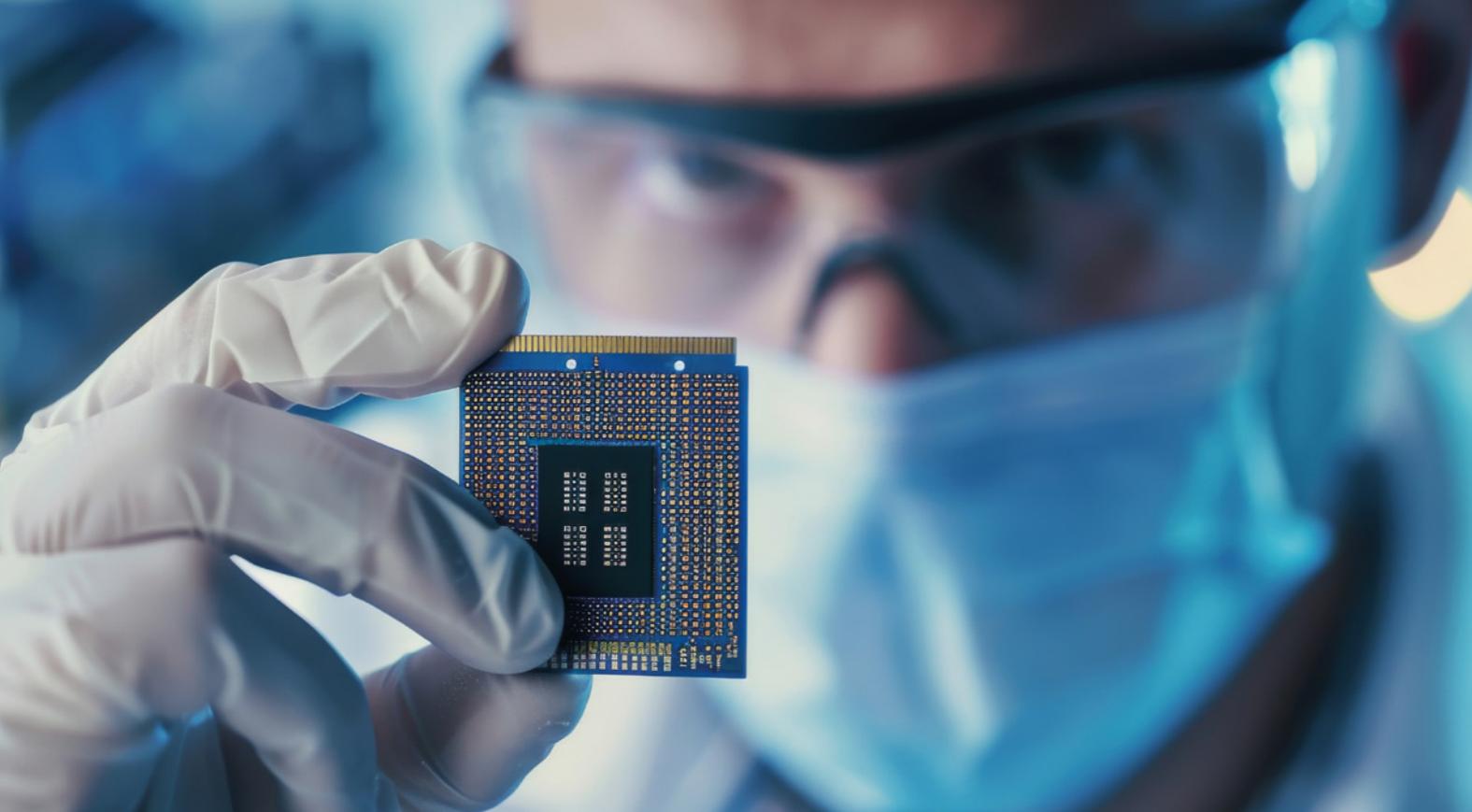
Präzision, Flexibilität und Zuverlässigkeit – dafür stehen die mechatronischen Greifsysteme von Weiss Robotics. Als inhabergeführtes Familienunternehmen entwickeln und fertigen wir seit 2008 innovative, servoelektrische Greifer, die sich nahtlos in moderne Automatisierungsprozesse integrieren lassen. Unsere Lösungen kombinieren intelligente Steuerung, feinfühlige Sensorik und Echtzeit-Datenerfassung, um maximale Effizienz und Prozesssicherheit zu gewährleisten.

Hochwertige Fertigung „Made in Germany“, zuverlässiger Support und zukunftssichere Technologie machen Weiss Robotics zum idealen Partner für Ihre Automatisierung. Mit der Innovationskraft eines Technologiepioniers und den Werten eines Familienunternehmens gestalten wir die Zukunft der Produktion – smarter als je zuvor.

Precision, flexibility, and reliability – these are the hallmarks of Weiss Robotics' mechatronic gripping systems. As an owner-managed family business, we have been developing and manufacturing innovative servo-electric grippers since 2008, seamlessly integrating them into modern automation processes. Our solutions combine intelligent control, sensitive sensor technology, and real-time data acquisition to ensure maximum efficiency and process reliability.

High-quality manufacturing Made in Germany, reliable support, and future-proof technology make Weiss Robotics the ideal partner for your automation needs. With the innovative strength of a technology pioneer and the values of a family business, we are shaping the future of production – smarter than ever before.



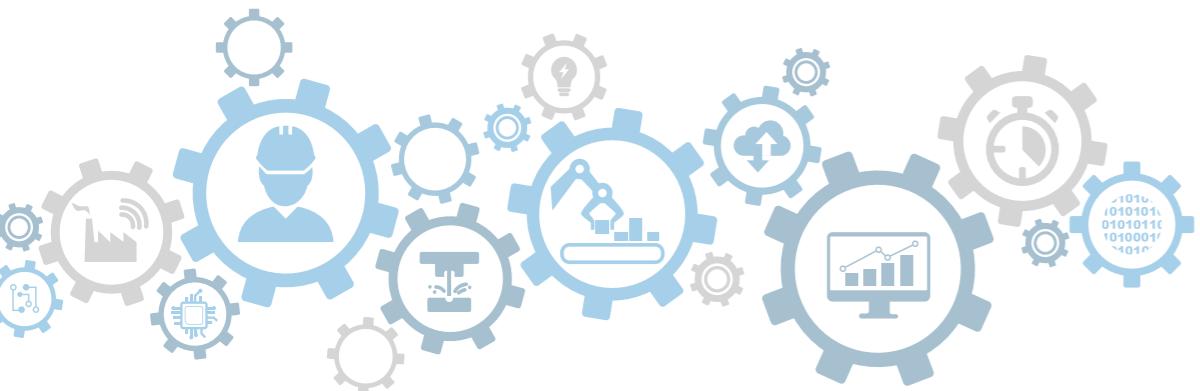


## BRACHEN UND MÄRKTE INDUSTRIES AND MARKETS

### INNOVATIVE GREIFLÖSUNGEN FÜR IHRE BRANCHE INNOVATIVE GRIPPING SOLUTIONS FOR YOUR INDUSTRY

Automatisierung ist ein entscheidender Erfolgsfaktor in nahezu jeder Industrie. Ob in der Montageautomation, Elektronik- und Halbleiterfertigung, Medizintechnik, Pharma oder Biotechnologie – intelligente Greifsysteme optimieren Produktionsprozesse, steigern die Effizienz und sichern höchste Qualität.

Dank unserer langjährigen Erfahrung kennen wir die spezifischen Anforderungen verschiedener Branchen genau. Unsere mechatronischen Greifer sind präzise darauf abgestimmt und lassen sich nahtlos in bestehende Automationslösungen integrieren. Setzen Sie auf zukunftssichere Greiftechnologien, die Ihre Prozesse flexibler, effizienter und wirtschaftlicher machen.

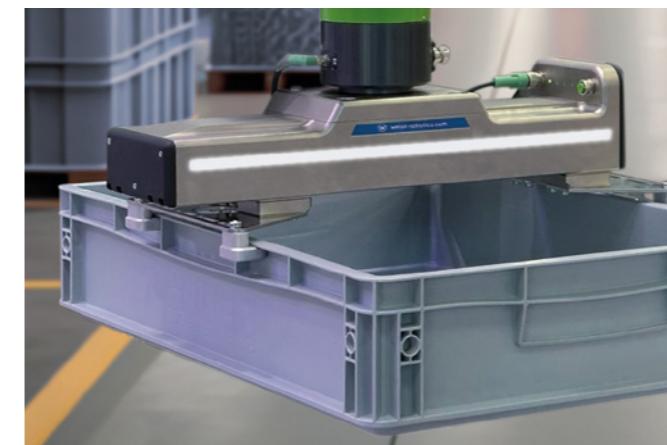


*Automation is a key success factor in nearly every industry. Whether in assembly automation, electronics and semiconductor manufacturing, medical technology, pharmaceuticals, or biotechnology – intelligent gripping systems optimize production processes, increase efficiency, and ensure the highest quality.*

*With years of experience, we understand the specific requirements of different industries. Our mechatronic grippers are precisely tailored to these needs and integrate seamlessly into existing automation solutions. Rely on future-proof gripping technologies that make your processes more flexible, efficient, and cost-effective.*

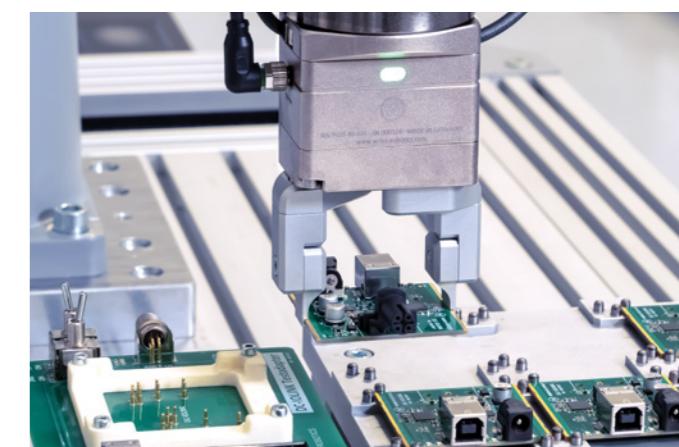
## ELEKTRONIKFERTIGUNG ELECTRONIC PRODUCTION

- THT Bestückung / Herstellung von Bauelementen  
*THT assembly / production of components*
- Baugruppenmontage und -programmierung  
*Component assembly and programming*
- Einsatz in Nutzentrennern  
*Use in depaneling machines*
- Kabelkonfektionierung und -positionierung  
*Cable assembly and positioning*



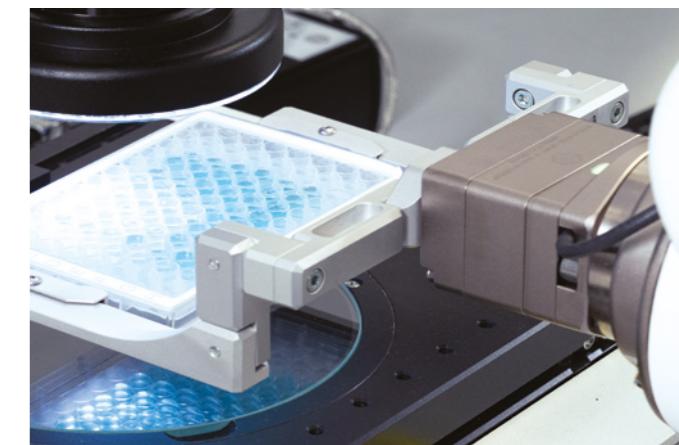
## LIFE SCIENCES LIFE SCIENCES

- Handhabung von Vials und Karpulen  
*Handling of vials and cartridges*
- Montage von Medizinprodukten  
*Assembly of medical devices*
- Verpackungslösungen / Dosierung und Abfüllung  
*Packaging solutions / Dosing and filling*
- Qualitätsprüfung, Inline-Dokumentation  
*Quality inspection, inline documentation*



## INTRALOGISTIK INTRALOGISTICS

- Handhabung von Kartons und Kleinladungsträgern (KLT)  
*Handling of cartons and small load carriers (SLC)*
- Palettieren und Umpacken von Waren  
*Palletizing and repacking of goods*
- Materialversorgung an Montagelinien  
*Material supply to assembly lines*
- Leer gut- und Behälterhandling  
*Handling of empty containers*



## MONTAGEAUTOMATION ASSEMBLY AUTOMATION

- Montage von mechatronischen Baugruppen & Komponenten  
*Assembly of mechatronic assemblies and components*
- Fügen von Bauteilen / Bin Picking  
*Joining of components / Bin picking*
- Handling von optischen Baugruppen  
*Handling of optical assemblies*
- Inline-Qualitätskontrolle mittels Positionsfeedback  
*Inline quality control using position feedback*

# PRODUKTÜBERSICHT

## PRODUCT OVERVIEW

### Kompakte Servogreifer

Compact servo grippers



Produktserie Product series	CLG	IEG PLUS	IEG PLUS	CRG	
Produkt Product	CLG 30-006	IEG PLUS 40-020 IEG PLUS 40-050	IEG PLUS 260-030 IEG PLUS 260-080	CRG 30-050	CRG 200-085
Hub (gesamt) Full stroke	6 mm	20 mm 50 mm	30 mm 80 mm	50 mm	85 mm
Greifkraft Gripping force	10 - 30 N	6 - 40 N	26 - 260 N	15 - 30 N	75 - 200 N
Taktzeit <sup>1)</sup> Cycle time <sup>1)</sup>	0,1 s	0,25 s	0,3 s	0,27 s	0,34 s
Wiederholgenauigkeit Repeatability	± 0,005 mm	± 0,005 mm	± 0,005 mm	± 0,005 mm	
Werkstückgewicht (Form-   Kraftschluss) Workpiece weight (form fit   force fit)	0,2 kg   0,1 kg	3,5 kg   0,2 kg	5,5 kg   1,3 kg	2,7 kg   0,15 kg	4,3 kg   1,0 kg
Max. Fingergeschwindigkeit Max. finger speed	100 mm/s	250 mm/s	140 mm/s	180 mm/s	120 mm/s
Zulässige Fingerlänge Permitted finger length	30 mm	80 mm	120 mm	70 mm	100 mm
Zulässige Masse pro Finger Permitted weight per finger	0,05 kg	0,15 kg	0,4 kg	0,13 kg	0,3 kg
Schutzart Protection class	IP 40	IP 54	IP 54	IP 40	
Betriebstemperatur Operating temperature	5 - 50 °C	5 - 50 °C	5 - 50 °C	5 - 50 °C	
ESD-ableitfähig ESD-compliant	✓	✓	✓	✓	
Kommunikation Communication	IO-Link	IO-Link	IO-Link	IO-Link	
Stromaufnahme <sup>2)</sup> Current consumption <sup>2)</sup>	24 VDC, 60 mA	24 VDC, 150 mA	24 VDC, 310 mA	24 VDC, 240 mA	24 VDC, 430 mA
Eigengewicht Weight	120 g	40-020: 295 g 40-050: 335 g	260-030: 825 g 260-080: 990 g	460 g	1,2 kg
Abmessungen (L x B x H) Dimensions (L x W x H)	25 x 30 x 60 mm	60/75 x 41 x 45 mm	79/105 x 63 x 65 mm	80 x 44 x 55 mm	105 x 60 x 70 mm

<sup>1)</sup> bei 4 mm Hub    <sup>2)</sup> Stromaufnahme: Halten bei Nenngreifkraft

<sup>1)</sup> at 4 mm stroke    <sup>2)</sup> Current consumption: holding at nominal gripping force

## PRODUKTÜBERSICHT

### PRODUCT OVERVIEW

#### Servogreifer mit großem Hub

Servo grippers with large stroke



Produktserie Product series	WPG		WSG		INTRAPAL
Produkt Product	WPG 100-090	WPG 300-120	WSG 32-068	WSG 50-110	INTRAPAL 1200-280
Hub (gesamt) Full stroke	90 mm	120 mm	68 mm	110 mm	280 mm
Greifkraft Gripping force	12 - 100 N	30 - 300 N	5 - 50 N	5 - 80 N	1200 N
Taktzeit <sup>1)</sup> Cycle time <sup>1)</sup>	0,2 s		0,2 s		0,5 s
Wiederholgenauigkeit Repeatability	$\pm 0,005$ mm		$\pm 0,005$ mm		$\pm 0,02$ mm
Werkstückgewicht (Form-   Kraftschluss) Workpiece weight (form fit   force fit)	3,5 kg   0,8 kg	6,0 kg   1,5 kg	1,5 kg   0,25 kg	3,0 kg   0,8 kg	60 kg   30 kg
Max. Fingergeschwindigkeit Max. finger speed	250 mm/s	350 mm/s	400 mm/s	420 mm/s	190 mm/s
Zulässige Fingerlänge Permitted finger length	100 mm	150 mm	120 mm	170 mm	300 mm
Zulässige Masse pro Finger Permitted weight per finger	0,3 kg		0,1 kg	0,3 kg	5,5 kg
Schutzart Protection class	IP 54		IP 40		IP 40   IP 54 auf Anfrage IP 40   IP 54 on request
Betriebstemperatur Operating temperature	5 - 50 °C		5 - 50 °C		0 - 50 °C
ESD-ableitfähig ESD-compliant	✓	✓	✓	optional	✓
Kommunikation Communication	Ethernet		Ethernet, PROFINET <sup>3)</sup>	Ethernet, PROFIBUS, PROFINET <sup>3)</sup>	Ethernet TCP/IP, MODBUS RTU <sup>3)</sup>
Stromaufnahme <sup>2)</sup> Current consumption <sup>2)</sup>	24 VDC, 170 mA	24 VDC, 360 mA	24 VDC, 750 mA	24 VDC, 850 mA	24 VDC, 1 A
Eigengewicht Weight	750 g	1,4 kg	550 g	1,2 kg	6,2 kg
Abmessungen (L x B x H) Dimensions (L x W x H)	110 x 46 x 70 mm	131 x 62 x 79 mm	118 x 32 x 78 mm	146 x 50 x 97 mm	430 x 120 x 105 mm

<sup>1)</sup> bei 4 mm Hub    <sup>2)</sup> Stromaufnahme: Halten bei Nenngreifkraft

<sup>1)</sup> at 4 mm stroke    <sup>2)</sup> Current consumption: holding at nominal gripping force

<sup>3)</sup> optional

<sup>3)</sup> optional

## PRODUKTÜBERSICHT

### PRODUCT OVERVIEW

#### Reinraum-Servogreifer

Clean room servo gripper



Produktserie Product series	STERIGRIP		
Produkt Product	STG 40-024	STG 200-030	STG 200-085
Hub (gesamt) Full stroke	24 mm	30 mm	85 mm
Greifkraft Gripping force	12-40 N	30-200 N	30-200 N
Taktzeit <sup>1)</sup> Cycle time <sup>1)</sup>	0,25 s	0,30 s	0,34 s
Wiederholgenauigkeit Repeatability	$\pm 0,03$ mm		
Werkstückgewicht (Form-   Kraftschluss) Workpiece weight (form fit   force fit)	3,5 kg   0,2 kg	5,5 kg   1,3 kg	4,0 kg   1,0 kg
Greifkraftsicherung PERMAGRIP® Force retention PERMAGRIP®	-	-	✓
Max. Fingergeschwindigkeit Max. finger speed	200 mm/s	180 mm/s	120 mm/s
Wegmesssystem Position sensing system	relativ relative	relativ relative	absolut absolute
Schutzart Protection class	IP 65		
Reinraumklasse (nach ISO 14644-1) Cleanroom class (acc. to ISO 14644-1)	ISO 3		
Betriebstemperatur Operating temperature	0 - 50 °C		
Kommunikation Communication	IO-Link V1.1, COM2 (38.4 kBit/s)		
Stromaufnahme <sup>2)</sup> Current consumption <sup>2)</sup>	24 VDC, 150 mA	24 VDC, 310 mA	24 VDC, 430 mA
Eigengewicht Weight	0,8 kg	1,5 kg	2,6 kg
Abmessungen (L x B x H) Dimensions (L x W x H)	96 x 60 x 90 mm	119 x 82 x 113 mm	145 x 82 x 112 mm

<sup>1)</sup> bei 4 mm Hub    <sup>2)</sup> Stromaufnahme: Halten bei Nenngreifkraft  
<sup>1)</sup> at 4 mm stroke    <sup>2)</sup> Current consumption: holding at nominal gripping force

<sup>3)</sup> ohne Finger    <sup>4)</sup> optional  
<sup>3)</sup> ohne Finger    <sup>4)</sup> optional

#### Greiflösungen für Cobots

Gripping solutions for cobots



Produktserie Product series	GRIPKIT	
Produkt Product	GRIPKIT EASY	GRIPKIT LS 40-050
Hub (gesamt) Full stroke	30 mm	50 mm
Greifkraft Gripping force	30 - 200 N	6 - 40 N
Taktzeit <sup>1)</sup> Cycle time <sup>1)</sup>	0,41 s	0,25 s
Wiederholgenauigkeit Repeatability	$\pm 0,03$ mm	$\pm 0,005$ mm
Werkstückgewicht (Form-   Kraftschluss) Workpiece weight (form fit   force fit)	4,3 kg   1 kg	1,5 kg   0,2 kg
Max. Fingergeschwindigkeit Max. finger speed	180 mm/s	250 mm/s
Zulässige Fingerlänge Permitted finger length	100 mm	80 mm
Zulässige Masse pro Finger Permitted weight per finger	0,3 kg	0,15 kg
Schutzart Protection class	IP 40	IP 54
Betriebstemperatur Operating temperature	5 - 50 °C	5 - 50 °C
ESD-ableitfähig ESD-compliant	-	✓
Kommunikation Communication	Tool-I/O (digital I/Os, RS485 <sup>4)</sup> )	Modbus RTU (RS485)
Stromaufnahme <sup>2)</sup> Current consumption <sup>2)</sup>	20 - 28 VDC, 300 mA	24 VDC, 150 mA
Eigengewicht <sup>3)</sup> Weight <sup>3)</sup>	835 g	480 g
Abmessungen (L x B x H) <sup>3)</sup> Dimensions (L x W x H) <sup>3)</sup>	84 x 62 x 73 mm	78 x 63 x 63,5 mm



## CLG-SERIE CLG SERIES

### KLEIN, LEISTUNGSSTARK, PRÄZISE

Der CLG 30 ist der kleinste IO-Link-Servogreifer am Markt – und vereint auf gerade einmal 45 cm<sup>3</sup> das gesamte Know-how von Weiss Robotics. Dank seines hygienischen Designs mit minimalen Spaltmaßen eignet er sich ideal für Anwendungen mit höchsten Anforderungen an Sauberkeit und Präzision.

Ob in der Life-Science-Automation, beim Handling elektronischer Bauteile oder in der präzisen Montage filigraner Komponenten – überall dort, wo kompakte Bauweise, Sauberkeit und absolute Zuverlässigkeit gefragt sind, spielt der CLG 30 seine Stärken voll aus.

### IO-LINK: EINFACH, OFFEN, EFFIZIENT

Dank seiner IO-Link Schnittstelle lässt sich der CLG 30 kostengünstig und ohne zusätzlichen Aufwand in alle gängigen Automatisierungs- und Feldbusssysteme integrieren – für maximale Flexibilität bei minimalem Verdrahtungsaufwand.

### INTEGRIERTE INTELLIGENZ

Der CLG 30 verfügt über eine integrierte Greifsteuerung mit Greifteilerkennung und Griffüberwachung. So ist eine sichere Handhabung selbst bei schwierigen Bauteilen oder Prozessbedingungen gewährleistet. Dank servoelektrischem Antrieb lassen sich die Greiffinger präzise vorpositionieren, wodurch unterschiedliche Werkstücke flexibel und ohne Umrüsten gegriffen werden können.

### SMALL, POWERFUL, PRECISE

*The CLG 30 is the smallest IO-Link servo gripper on the market – combining all the technological expertise of Weiss Robotics in an ultra-compact footprint of just 45 cm<sup>3</sup>. Its hygienic design makes it the ideal choice for applications that demand maximum cleanliness and precision.*

*Whether in life science automation, electronic component handling, or the fine assembly of delicate parts – the CLG 30 excels wherever compact size, cleanliness, and uncompromising reliability are essential. It proves its strengths in environments where space is limited and every detail counts.*

### IO-LINK: SIMPLE, OPEN, EFFICIENT

*Thanks to its standardized IO-Link interface, the CLG 30 can be integrated into all common automation and fieldbus systems without additional effort – for maximum flexibility with minimal wiring.*

### INTEGRATED INTELLIGENCE

*The CLG 30 servo gripper has an integrated miniaturized grip controller with advanced part detection and grip monitoring capabilities. This ensures safe handling even with difficult components or demanding process conditions. Thanks to the servo-electric drive, the gripper fingers can be precisely pre-positioned, allowing different workpieces to be gripped flexibly and without retooling.*

## TECHNISCHE DATEN TECHNICAL DATA

Produkt Product	CLG 30-006
Antriebsprinzip Actuation	servoelektrisch servo-electric
Hub (gesamt) Full stroke	6 mm
Greifkraft Gripping force	10 - 30 N
Taktzeit <sup>1)</sup> Cycle time <sup>1)</sup>	0,1 s
Wiederholgenauigkeit Repeatability	± 0,005 mm
Werkstückgewicht (Form-   Kraftschluss) Workpiece weight (form fit   force fit)	0,2 kg   0,1 kg
Max. Fingergeschwindigkeit Max. finger speed	100 mm/s
Zulässige Fingerlänge Permitted finger length	30 mm
Zulässige Masse pro Finger Permitted weight per finger	0,05 kg
Schutzart Protection class	IP 40
Betriebstemperatur Operating temperature	5 - 50 °C
Ableitfähig (ESD) ESD-compliant	✓
Kommunikation Communication	IO-Link V1.1, COM2 (38,4 Kbit/s)
Stromaufnahme (Spitzenstrom) Current consumption (Peak current)	24 VDC, 60 mA (800 mA)
Eigengewicht Weight	120 g
Abmessungen (L x B x H) Dimensions (L x W x H)	25 x 30 x 60 mm



IO-Link

<sup>1)</sup> bei 4 mm Hub  
<sup>1)</sup> at 4 mm stroke





## IEG PLUS-SERIE / IEG PLUS SERIES

### IHR PLUS: MEHR LEISTUNG.

Mit der IEG PLUS-Serie bietet Weiss Robotics eine rund-erneuerte Version seiner bewährten IEG-Serie, die durch ein grundlegend überarbeitetes Design punktet.

### 30% HÖHERE GREIFKRAFT

Die IEG PLUS-Serie ist die ideale Wahl für die Handhabung von Kleinteilen in der Montageautomation. Die patentierte Riemenkinematik ermöglicht ein präzises und feinfühliges Greifen über den gesamten Hub und verfügt gegenüber der IEG-Serie um eine 30% höhere Greifkraft. Doppelt gelagerte Finger garantieren auch in anspruchsvollen Anwendungen ein Maximum an Präzision und Robustheit.

### VERBESSERTER AUFBAU

Durch ihre spritzwassergeschützte Ausführung ist die IEG PLUS-Serie ein flexibler Alleskönner. Durch die verbesserte integrierte Greifkraftregelung können auch empfindliche Werkstücke bei geringer Greifkraft prozesssicher gegriffen werden.

### KOLLABORATIVES DESIGN

Durch das grundlegend überarbeitete Gehäusedesign profitieren nun auch kollaborative Anwendungen von der zuverlässigen IEG PLUS-Serie. Für die einfache Integration in die Roboteranwendung stehen fertige GRIPKITS mit passenden Roboter-Plugins zur Verfügung.

### YOUR PLUS: MORE PERFORMANCE.

*With the IEG PLUS series, Weiss Robotics offers a completely renewed version of its proven IEG series, which scores with a fundamentally revised design.*

### 30% HIGHER GRIPPING FORCE

*The IEG PLUS series is the perfect choice for handling small workpieces in assembly automation. The patented belt kinematics enables precise and sensitive gripping over the entire stroke and has a 30% higher gripping force than the IEG series. Its twin-guided fingers guarantee maximum precision and robustness even in demanding applications.*

### IMPROVED CONSTRUCTION

*Due to its splash-proof design, the IEG PLUS series is a flexible all-rounder. Thanks to its improved integrated gripping force control, even sensitive workpieces can be gripped with superior reliability at low gripping forces.*

### COLLABORATIVE DESIGN

*Thanks to the fundamentally revised housing design, collaborative applications now also benefit from the reliable IEG PLUS series. Ready-made GRIPKITS with suitable robot plug-ins are available for fast and easy integration into the robot application.*

## TECHNISCHE DATEN TECHNICAL DATA



Produkt Product	IEG PLUS 40-020 IEG PLUS 40-050	IEG PLUS 260-030 IEG PLUS 260-080
Antriebsprinzip Actuation		servoelektrisch servo-electric
Hub (gesamt) Full stroke	20 mm 50 mm	30 mm 80 mm
Greifkraft Gripping force	6 - 40 N	26 - 260 N
Taktzeit <sup>1)</sup> Cycle time <sup>1)</sup>	0,25 s	0,3 s
Wiederholgenauigkeit Repeatability	± 0,005 mm	
Werkstückgewicht (Form-   Kraftschluss) Workpiece weight (form fit   force fit)	3,5 kg   0,2 kg	5,5 kg   1,3 kg
Max. Fingergeschwindigkeit Max. finger speed	250 mm/s	140 mm/s
Zulässige Fingerlänge Permitted finger length	80 mm	120 mm
Zulässige Masse pro Finger Permitted weight per finger	0,15 kg	0,4 kg
Schutzart Protection class		IP 54
Betriebstemperatur Operating temperature		5 - 50 °C
ESD-ableitfähig ESD-compliant		✓
Kommunikation Communication		IO-Link V1.1, COM2 (38,4 Kbit/s)
Stromaufnahme (Spitzenstrom) Current consumption (Peak current)	24 VDC, 150 mA (600 mA)	24 VDC, 310 mA (1,7 A)
Eigengewicht Weight	295 g 335 g	830 g 990 g
Abmessungen (L x B x H) Dimensions (L x W x H)	60 x 41 x 45 mm	79 x 63 x 65 mm



IO-Link

<sup>1)</sup> bei 4 mm Hub

<sup>1)</sup> at 4 mm stroke



## CRG-SERIE CRG SERIES

### ZUSAMMEN ARBEITEN

Die Greifmodule der CRG-Serie erfüllen die DGUV-Empfehlungen für kollaborative Robotersysteme sowie die Anforderungen der Norm ISO/TS 15066 und wurden speziell für das Miteinander von Mensch und Roboter entwickelt. Abgerundete Kanten und eine sicher begrenzte Greifkraft machen die CRG-Serie zu einem flexiblen Werkzeug für Cobots.

### SICHER ZUGREIFEN

Die eingebaute Greifsteuerung mit Greifteilerkennung und Griffüberwachung der CRG-Serie erleichtert die Handhabung erheblich. Durch den präzisen servo-elektrischen Antrieb können die Greiffinger flexibel vorpositioniert werden – ideal für die Handhabung unterschiedlicher Werkstücke. Die sensorlose Greifkraftregelung sichert ein stets reproduzierbares Greifergebnis. So können auch spröde, zerbrechliche oder nachgiebige Teile zuverlässig gegriffen werden. Greifweite und Greifkraft können flexibel über IO-Link vorgegeben und somit optimal auf das Greifteil abgestimmt werden.

### PERMAGRIP®

Die von Weiss Robotics entwickelte innovative Greifkraftsicherung erhält die Greifkraft am Werkstück, auch wenn die Stromzufuhr zum Greifer unerwartet unterbrochen wird. Dank der integrierten Absolutsensorik kann die Produktion bei Wiederherstellung der Stromversorgung auch ohne Referenzieren gleich weitergehen.

### TEAMWORKER

*The CRG series has been specially developed for the collaboration of humans and robots. The grippers are flexible tools for collaborative robots that already meet the DGUV recommendations for collaborative robotic systems as well as the ISO/TS 15066 requirements. This is thanks to the rounded edges and inherent safe gripping force that greatly simplifies the risk assessment of your collaborative robot application.*

### SAFE GRIPPING

*The CRG series has a built-in gripping control with gripping part detection and grip monitoring. Thanks to its precise servo-electric drive, the jaws can be flexibly prepositioned and thus different work pieces can be gripped without retooling. With its unique sensor-less force control feature, the grippers are able to handle even brittle, fragile or flexible parts effortlessly while providing a highly reliable gripping process. All grip parameters can be set up conveniently over IO-Link using the parametrization tool of your PLC vendor.*

### PERMAGRIP®

*The innovative gripping force retention developed by Weiss Robotics preserves the gripping force on the workpiece, even if the power supply to the gripper is interrupted unexpectedly. Thanks to the integrated absolute sensors the production can continue even without referencing when the power supply is restored.*

### TECHNISCHE DATEN

### TECHNICAL DATA

Produkt Product	CRG 30-050	CRG 200-085
Antriebsprinzip Actuation		servo-elektrisch servo-electric
Hub (gesamt) Full stroke	50 mm	85 mm
Greifkraft Gripping force	15 - 30 N	75 - 200 N
Taktzeit <sup>1)</sup> Cycle time <sup>1)</sup>	0,27 s	0,34 s
Wiederholgenauigkeit Repeatability		± 0,005 mm
Werkstückgewicht (Form-   Kraftschluss) Workpiece weight (form fit   force fit)	2,7 kg   0,15 kg	4,3 kg   1,0 kg
Max. Fingergeschwindigkeit Max. finger speed	180 mm/s	120 mm/s
Zulässige Fingerlänge Permitted finger length	70 mm	100 mm
Zulässige Masse pro Finger Permitted weight per finger	0,13 kg	0,3 kg
Schutzart Protection class		IP 40
Betriebstemperatur Operating temperature		5 - 50 °C
Ableitfähig (ESD) ESD-compliant		✓
Kommunikation Communication		IO-Link V1.1, COM2 (38,4 Kbit/s)
Stromaufnahme (Spitzenstrom) Current consumption (Peak current)	24 VDC, 240 mA (600 mA)	24 VDC, 430 mA (700 mA)
Eigengewicht Weight	460 g	1,2 kg
Abmessungen (L x B x H) Dimensions (L x W x H)	80 x 44 x 55 mm	105 x 60 x 70 mm



<sup>1)</sup> bei 4 mm Hub  
<sup>1)</sup> at 4 mm stroke



IO-Link





## WPG-SERIE WPG SERIES

### HIGH PERFORMANCE GRIPPING

Maximale Flexibilität in kompakter Bauweise – die Servogreifer der WPG-Serie bieten einen großen Hub und einen breiten Greifkraftbereich. Extralange Wälzführungen in den Grundbacken ermöglichen den Einsatz langer Greiffinger bei konstanter Greifkraft über die gesamte Fingerlänge. Lebensdauergeschmierte Führungen minimieren den Wartungsaufwand, während FDA-konforme Schmierstoffe den Einsatz in sensiblen Umgebungen ermöglichen. Der leistungsstarke Servoantrieb sorgt für kurze Zykluszeiten und eine präzise geregelte Greifkraft – für maximale Prozesssicherheit.

### EINFACHE PARAMETRIERUNG

Die WPG-Serie verfügt über eine intelligente, netzwerkfähige Greifsteuerung. Parametrierung und Diagnose erfolgen bequem per Webbrowser – ohne zusätzliche Software.

### NAHTLOSE ROBOTIK-INTEGRATION

Dank der integrierten GRIPLINK-Technologie lassen sich die WPG-Servogreifer mühelos in Roboteranwendungen einbinden – ohne aufwendige Anpassungen oder externe Schnittstellen.

### TRANSPARENTER GREIFPROZESS

Die optionale MQTT-Schnittstelle ermöglicht erstmals die direkte Anbindung der WPG-Serie an MES-, ERP-Systeme oder die Cloud – ohne zusätzliche Hardware. So behalten Sie Ihre Betriebsdaten jederzeit im Blick, dokumentieren Abläufe lückenlos und erkennen Abweichungen frühzeitig.

### HIGH-PERFORMANCE GRIPPING

*Maximum flexibility in a compact design – the WPG series servo grippers offer a large stroke and a wide gripping force range. Extra-long rolling guides in the base jaws enable the use of long gripper fingers while maintaining constant gripping force over the entire finger length. Permanently lubricated guides minimize maintenance effort, while FDA-compliant lubricants make the WPG series ideal even for sensitive applications in the biotech and medical sector. The powerful servo drive ensures short cycle times and precisely controlled gripping force – for maximum process reliability.*

### EASY CONFIGURATION

*The WPG series features an intelligent, network-enabled gripping control system. Configuration and diagnostics can be carried out easily via a web browser – no additional software required.*

### SEAMLESS ROBOT INTEGRATION

*With Weiss Robotics' GRIPLINK technology already integrated, WPG servo grippers can be effortlessly incorporated into robotic applications – no complex adjustments or external interfaces needed.*

### TRANSPARENT GRIPPING PROCESS

*The optional MQTT interface allows the WPG series to connect directly to MES, ERP systems, or the cloud – no extra hardware required. This enables continuous monitoring of process data, complete documentation of workflows, and early detection of deviations.*

### TECHNISCHE DATEN TECHNICAL DATA



Produkt Product	WPG 100-090	WPG 300-120
Antriebsprinzip Actuation	servoelektrisch servo-electric	
Hub (gesamt) Full stroke	90 mm	120 mm
Greifkraft Gripping force	12 - 100 N	30 - 300 N
Taktzeit <sup>1)</sup> Cycle time <sup>1)</sup>		0,2 s
Wiederholgenauigkeit Repeatability		± 0,005 mm
Werkstückgewicht (Form-   Kraftschluss) Workpiece weight (form fit   force fit)	3,5 kg   0,8 kg	6,0 kg   1,5 kg
Max. Fingergeschwindigkeit Max. finger speed	250 mm/s	350 mm/s
Zulässige Fingerlänge Permitted finger length	100 mm	150 mm
Zulässige Masse pro Finger Permitted weight per finger		0,3 kg
Schutzart Protection class		IP 54
Betriebstemperatur Operating temperature		5 - 50 °C
Ableitfähig (ESD) ESD-compliant		✓
Kommunikation Communication		Ethernet, MQTT <sup>2)</sup>
Stromaufnahme (Spitzenstrom) Current consumption (Peak current)	24 VDC, 170 mA (2,8 A)	24 VDC, 360 mA (2 A)
Eigengewicht Weight	750 g	1,4 kg
Abmessungen (L x B x H) Dimensions (L x W x H)	110 x 46 x 70 mm	130 x 60 x 72 mm

<sup>1)</sup> bei 4 mm Hub    <sup>2)</sup> optional  
<sup>1)</sup> at 4 mm stroke    <sup>2)</sup> optional

Kompatibel zu  
Compatible with

FANUC

STÄUBLI

KUKA

YASKAWA

EPSON

ABB

TM | OMRON

UR

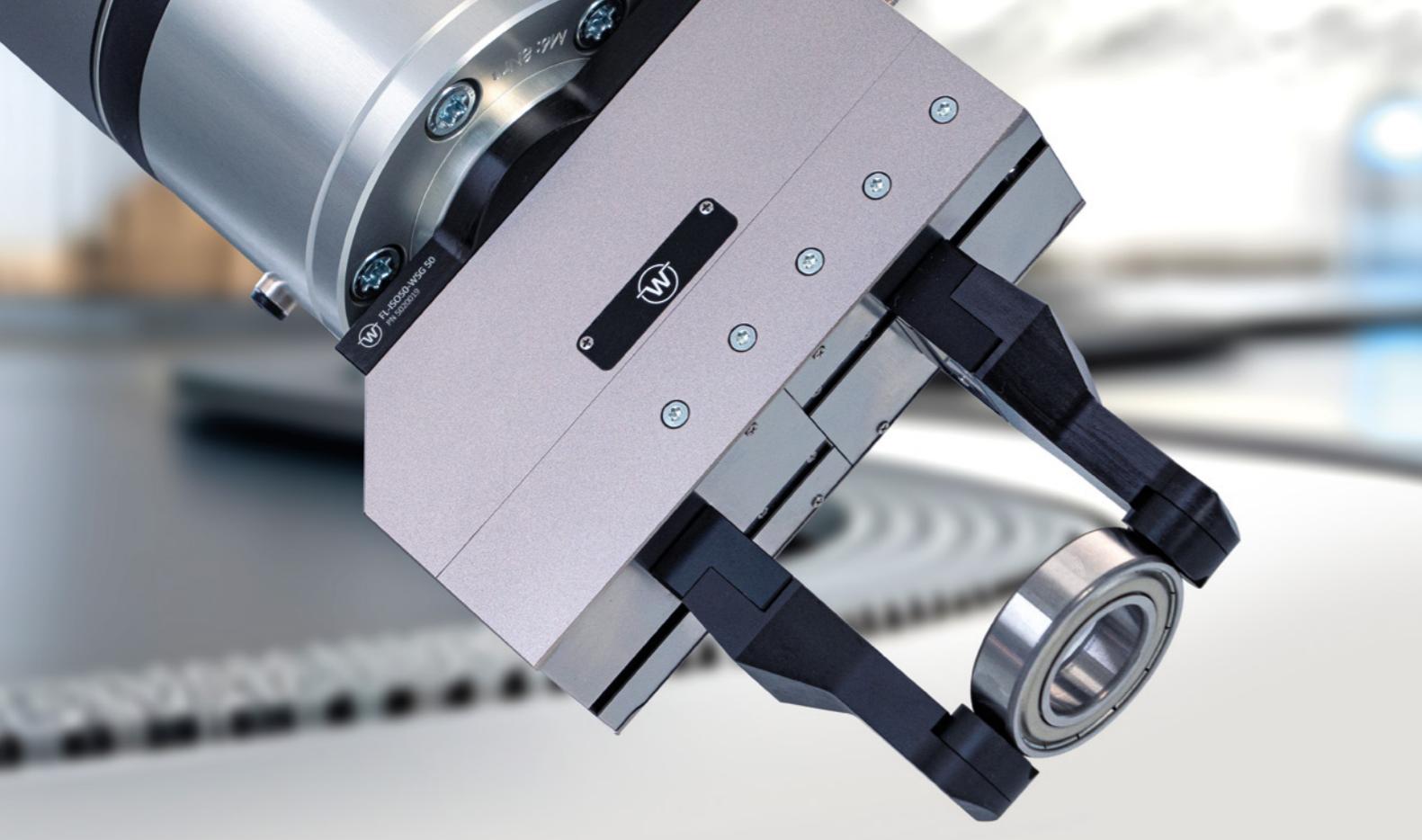
ROS 2

MITSUBISHI ELECTRIC

python

DENSO





## WSG-SERIE WSG SERIES

### ZUVERLÄSSIGES GREIFEN LEICHT GEMACHT

Die WSG-Serie kombiniert hochwertige Mechanik und eine netzwerkfähige Steuerung in einem leistungsfähigen und kompakten Greifmodul für anspruchsvolle Aufgabenstellungen in den Bereichen Robotik und Automation.

### INTELLIGENT

Die WSG-Serie detektiert automatisch den mechanischen Kontakt zum Werkstück. Eine integrierte Greifsteuerung und eine hochgenaue Positionsmeßung ermöglichen ein kontinuierliches Überwachen der Fingerposition und Greifkraft über den gesamten Handhabungsprozess hinweg.

### BEREIT FÜR INDUSTRIE 4.0

Die eingebaute Ethernet-Schnittstelle ermöglicht es, die Greifer direkt in bestehende Netzwerke zu integrieren und macht die WSG-Serie zum universellen Greifwerkzeug für Industrie 4.0. Einrichtung und Diagnose erfolgen über eine webbasierte Konfigurationsschnittstelle mit integrierter Dokumentation. Die Kommunikation zwischen der Prozesssteuerung und den WSG-Greifmodulen wird über ein leistungsfähiges Kommunikationsprotokoll ermöglicht, das speziell für Handhabungsprozesse optimiert wurde. Die optional erhältlichen PROFINET Protokollpaket erleichtern das Zusammenspiel mit SPS-Steuerungen und Industrierobotern.

### RELIABLE GRIPPING MADE EASY

The WSG series combines high-quality mechanics and network-capable control in a powerful and compact gripping module, making it the perfect gripping system for demanding tasks in the fields of robotics and automation.

### INTELLIGENT

The WSG series automatically detects the mechanical contact with the workpiece. An integrated gripping control and a highly accurate position measurement allow continuous monitoring of the finger position and gripping force throughout the entire handling process.

### READY FOR IIOT

The built-in Ethernet interface makes it possible to integrate the gripper directly into existing networks and makes the WSG series to a universal gripping tool for IIoT applications. A user-friendly web-based configuration interface with integrated documentation is used for setup and diagnostics. The communication between the process control and the WSG gripping modules is realized by a powerful communication protocol that has been optimized especially for handling processes. The optionally available PROFINET protocol package facilitate interaction with PLC controllers and industrial robots.

## TECHNISCHE DATEN TECHNICAL DATA

Produkt Product	WSG 32-068	WSG 50-110
Antriebsprinzip Actuation	servoelektrisch servo-electric	
Hub (gesamt) Full stroke	68 mm	110 mm
Greifkraft Gripping force	5 - 50 N	5 - 80 N
Taktzeit <sup>1)</sup> Cycle time <sup>1)</sup>	0,2 s	0,2 s
Wiederholgenauigkeit Repeatability	± 0,005 mm	
Werkstückgewicht (Form-   Kraftschluss) Workpiece weight (form fit   force fit)	1,5 kg   0,25 kg	3,0 kg   0,8 kg
Max. Fingergeschwindigkeit Max. finger speed	400 mm/s	420 mm/s
Zulässige Fingerlänge Permitted finger length	120 mm	170 mm
Zulässige Masse pro Finger Permitted weight per finger	0,1 kg	0,3 kg
Schutzart Protection class	IP 40	IP20
Betriebstemperatur Operating temperature	5 - 50 °C	
Ableitfähig (ESD) ESD-compliant	✓	optional
Kommunikation Communication	Ethernet, PROFINET <sup>3)</sup>	Ethernet, PROFIBUS, PROFINET <sup>3)</sup>
Stromaufnahme <sup>2)</sup> Current consumption <sup>2)</sup>	24 VDC, 750 mA	24 VDC, 850 mA
Eigengewicht Weight	550 g	1,2 kg
Abmessungen (L x B x H) Dimensions (L x W x H)	118 x 32 x 78 mm	146 x 50 x 97 mm



<sup>1)</sup> bei 4 mm Hub    <sup>2)</sup> Stromaufnahme: Halten bei Nenngreifkraft  
<sup>1)</sup> at 4 mm stroke    <sup>2)</sup> Current consumption: holding at nominal gripping force

<sup>3)</sup> optional



## INTRAPAL-SERIE / INTRAPAL SERIES

### NEXT-LEVEL AUTOMATION FÜR IHRE INTRALOGISTIK

Der INTRAPAL-Servogreifer setzt neue Maßstäbe beim automatisierten Handling in der Intralogistik. Mit seiner einseitig aktuierten Parallelkinematik eignet sich der kraftvolle Greifer ideal für das Palettieren – ob in der Produktion, im Lager oder in der Kommissionierung. Dank integrierter Greifkraftregelung und flexibel vorpositionierbarem Finger passt sich der Greifer flexibel an unterschiedliche Formate an und sorgt für einen reibungslosen Materialfluss, selbst bei wechselnden Anforderungen.

### FLEXIBEL - LEISTUNGSSTARK - ROBUST

Mit einer beeindruckenden Traglast von bis zu 60 kg schöpft der INTRAPAL das volle Potenzial Ihrer Intralogistik-Anwendung aus. Ob Getränkekisten, KLT-Boxen oder Kartons – der Greifer ist sowohl für den Einsatz an Cobots wie auch an Industrierobotern geeignet. Er ermöglicht ein schnelles, präzises und sicheres Handling unterschiedlichster Ladungsträger.

### NAHTLOSE INTEGRATION MIT GRIPLINK-TECHNOLOGIE

Der INTRAPAL-Greifer von Weiss Robotics lässt sich dank der integrierten GRIPLINK-Technologie mühelos in Roboteranwendungen einbinden – ganz ohne aufwendige Anpassungen oder externe Schnittstellen. Über die bewährten GRIPLINK-Plugins kann der Greifer direkt aus der Roboteranwendung heraus angesteuert werden.

### NEXT-LEVEL AUTOMATION FOR YOUR INTRALOGISTICS

The INTRAPAL servo gripper sets new standards in automated intralogistics handling. With its single-side actuated parallel kinematics, this powerful and compact gripper is perfectly suited for palletizing – whether in production, warehousing, or order picking. Thanks to the integrated gripping force control and the flexibly pre-positionable finger, the gripper adapts seamlessly to different formats and ensures a smooth material flow, even under changing requirements.

### FLEXIBLE - POWERFUL - ROBUST

With an impressive load capacity of up to 60 kg, the INTRAPAL unlocks the full potential of your intralogistics application. Whether beverage crates, small load carriers (KLT boxes), or cartons – the gripper is suitable for use with both cobots and industrial robots. It enables fast, precise, and safe handling of a wide variety of load carriers.

### SEAMLESS INTEGRATION WITH GRIPLINK TECHNOLOGY

Thanks to the integrated GRIPLINK technology, the INTRAPAL gripper from Weiss Robotics can be easily integrated into robot applications – without any complex adaptations or external interfaces. The gripper can be controlled directly from the robot application using the tried-and-tested GRIPLINK plug-ins.



## EINSEITIG AKTUIERTE MECHANIK SINGLE-SIDE ACTUATED MECHANICS

Ermöglicht das platzsparende Auf- und Abstapeln unterschiedlicher Verpackungseinheiten.

Allows for space-efficient stacking and unstacking of various packaging units.

## IHRE VORTEILE AUF EINEN BLICK YOUR BENEFITS AT A GLANCE

- ✚ Hohe Traglast und exzellente Dynamik bei leichter und kompakter Bauweise
- ✚ Einfache Programmierung und Inbetriebnahme durch zertifizierte Plugins für führende Roboter-Marken
- ✚ Integrierte Fingerschnittstellen zum Anschluss smarter IO-Link Sensoren direkt an die Greiffinger
- ✚ High load capacity and excellent dynamics in a lightweight and compact design
- ✚ Easy programming and commissioning via certified plugins for leading robot brands
- ✚ Integrated finger interfaces for connecting smart IO-Link sensors directly to the gripper fingers



## SMARTE FINGER MIT IO-Link

### SMART FINGERS WITH IO-LINK

Machen Sie Ihren Logistikprozess intelligenter – mit standarisierter Sensorik direkt an der Quelle. INTRAPAL verfügt über integrierte IO-Link-Ports in den Grundbacken, an die handelsübliche IO-Link-Sensorik einfach angeschlossen werden kann. Der eingebaute, GRIPLINK-kompatible IO-Link-Master ermöglicht den direkten Zugriff auf alle angeschlossenen Sensoren – bequem und ohne zusätzliche Hardware, direkt aus dem Roboterprogramm heraus..

*Make your logistics process smarter – with standardized sensor technology right at the source. INTRAPAL features integrated IO-Link ports in the base jaws, allowing easy connection of standard IO-Link sensors. The built-in, GRIPLINK-compatible IO-Link master enables direct access to all connected devices – effortlessly and without additional hardware, straight from the robot program.*



## TOOL-I/O DIREKTANSCHLUSS DIRECT TOOL I/O CONNECTION

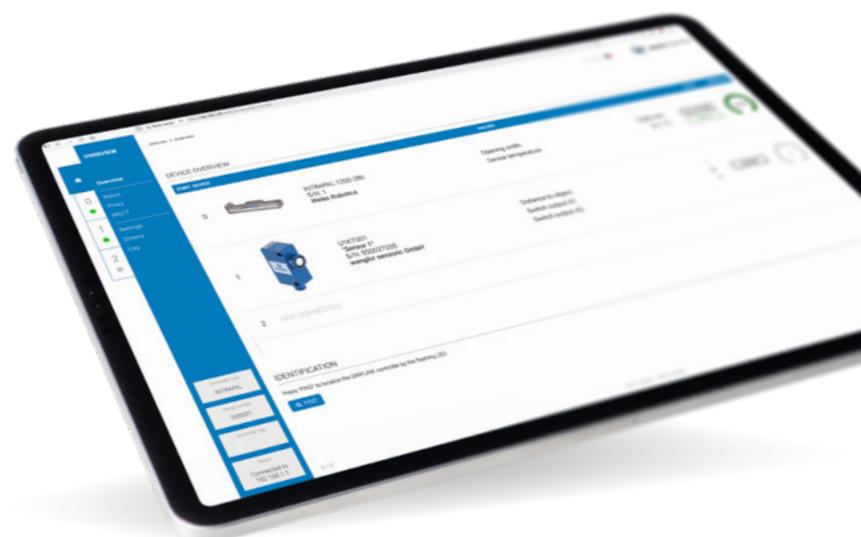
Mit dem optional erhältlichen Technologiepaket OPT-IPL-MB lässt sich INTRAPAL direkt am TOOL-I/O-Port Ihres Cobots betreiben. Dies ermöglicht eine besonders einfache Integration, reduziert die Störkontur und sorgt für maximale Effizienz bei der Inbetriebnahme. Eine externe Kabelführung am Arm entlang ist nicht erforderlich. Einfach anschließen, konfigurieren und losgreifen!

*With the optionally available OPT-IPL-MB technology package, INTRAPAL can be operated directly on the TOOL-I/O port of your cobot. This enables particularly easy integration, reduces the interference contour and ensures maximum efficiency during commissioning. No external cable routing along the arm is required. Simply connect, configure and get started!*

## SMARTE BEDIENUNG, MAXIMALE KONTROLLE SMART OPERATION, MAXIMUM CONTROL

Der integrierte Webserver ermöglicht eine intuitive Bedienung und Konfiguration des Greifers über gängige Webbrowser. So lassen sich Systemparameter bequem aus der Ferne anpassen, Diagnosedaten abrufen oder Firmware-Updates durchführen – einfach, schnell und sicher.

*The integrated web server enables intuitive operation and configuration of the gripper through standard web browsers. System parameters can be conveniently adjusted remotely, diagnostic data retrieved, or firmware updates performed – easily, quickly, and securely.*



## TECHNISCHE DATEN TECHNICAL DATA

Produkt <i>Product</i>	INTRAPAL 1200-280
Antriebsprinzip <i>Actuation</i>	servoelektrisch <i>servo-electric</i>
Hub (gesamt) <i>Full stroke</i>	280 mm
Greifkraft <i>Gripping force</i>	1200 N
Taktzeit <sup>1)</sup> <i>Cycle time <sup>1)</sup></i>	0,5 s
Wiederholgenauigkeit <i>Repeatability</i>	± 0,02 mm
Werkstückgewicht (Form-   Kraftschluss) <i>Workpiece weight (form fit   force fit)</i>	60 kg   30 kg
Max. Fingergeschwindigkeit <i>Max. finger speed</i>	190 mm/s
Zulässige Fingerlänge <i>Permitted finger length</i>	300 mm
Zulässige Masse pro Finger <i>Permitted weight per finger</i>	5,5 kg
Schutzart <i>Protection class</i>	IP 40   IP 54 auf Anfrage <i>IP 40   IP 54 on request</i>
Betriebstemperatur <i>Operating temperature</i>	0 - 50 °C
Ableitfähig (ESD) <i>ESD-compliant</i>	✓
Kommunikation <i>Communication</i>	Ethernet TCP/IP, <i>MODBUS RTU <sup>2)</sup></i>
Stromaufnahme (Spitzenstrom) <i>Current consumption (Peak current)</i>	24 VDC, 1 A (4,6 A)
Eigengewicht (ohne Montageplatte) <i>Weight (without mounting plate)</i>	5,7 kg
Abmessungen (L x B x H) <i>Dimensions (L x W x H)</i>	430 x 120 x 105 mm



<sup>1)</sup> bei 4 mm Hub    <sup>2)</sup> optional  
<sup>1)</sup> at 4 mm stroke    <sup>2)</sup> optional





## STERIGRIP®-SERIE STERIGRIP® SERIES

### DER STANDARD FÜR ASEPTISCHES GREIFEN

Die STERIGRIP-Serie wurde speziell für den Einsatz in aseptischen Reinstanwendungen entwickelt und erfüllt mit der Reinheitszertifizierung besser GMP Class A selbst höchste pharmazeutische Ansprüche. Die verwendeten Außenmaterialien sind FDA-konform und kompatibel zu allen gängigen CIP-/SIP-Prozessen. Im angebauten Zustand ist STERIGRIP vollständig abgedichtet. Das Hygienic Design vereinfacht die Dekontamination und schützt Ihren Prozess vor Verunreinigungen und Wirkstoffverschleppungen.

### ZUVERLÄSSIGE GREIFTECHNOLOGIE

STERIGRIP bringt die bewährte smarte Greiftechnologie von WEISS ROBOTICS in Ihre Life Science-Anwendung. Die Servogreifer der STERIGRIP-Serie verfügen über eine hochgenaue Greifteilerkennung und -überwachung, die externe Sensorik überflüssig macht. Die sensorlose Greifkraftregelung sorgt für stabile Verhältnisse beim Greifen und maximiert so die Zuverlässigkeit des Greifprozesses, insbesondere bei empfindlichen und schwierig zu handhabenden Teilen. Für Freiräume beim Design der Aufnahme- und Ablagepositionen sorgt die flexible Vorpositionierbarkeit der Finger.

### ZERTIFIZIERT FÜR HERAUSFORDERNDE APPLIKATIONEN

STERIGRIP wurde speziell für High-End Anwendungen im pharmazeutischen Reinraum entwickelt. Die Untersuchungen von Experten des Fraunhofer Instituts, bei denen Partikelemission, Reinigbarkeit und die eingesetzten Materialien unabhängig geprüft und zertifiziert wurden, unterstreichen dies.

### THE STANDARD FOR ASEPTIC GRIPPING

*The STERIGRIP series was specifically designed for robot-assisted production in aseptic clean environments. With its cleanliness certification that exceeds GMP Class A, STERIGRIP meets even highest pharmaceutical requirements. The outer materials used are all FDA-compliant and compatible with common CIP/SIP cleaning processes. When installed, the STERIGRIP modules are fully sealed. Its hygienic design simplifies the cleaning process and protects your process from contamination and active ingredient carryover.*

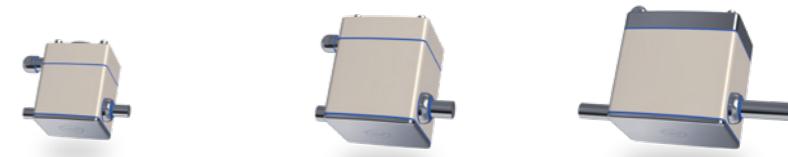
### RELIABLE GRIPPING TECHNOLOGY

*STERIGRIP brings the proven smart gripping technology from WEISS ROBOTICS into your life science application. The STERIGRIP series servo-gripping modules feature high-precision gripping part detection and monitoring, which eliminates the need for additional external sensors. The sensorless gripping force control ensures stable conditions when gripping and thus maximizes the reliability of the gripping process, especially with sensitive parts that are difficult to handle. The flexible pre-positioning of the fingers provides freedom in the design of the pick-up and storage positions.*

### CERTIFIED FOR CHALLENGING APPLICATIONS

*STERIGRIP was specially developed for high-end applications in pharmaceutical cleanrooms. The extensive tests carried out by experts at the Fraunhofer Institute underline this. Particle emission, cleanability and the materials used have been independently tested and certified.*

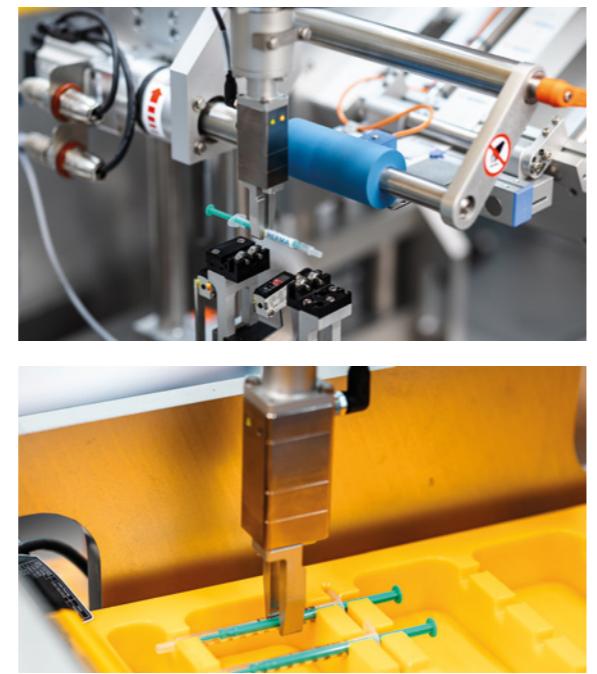
### TECHNISCHE DATEN TECHNICAL DATA



Produkt Product	STERIGRIP 40-024	STERIGRIP 200-030	STERIGRIP 200-085
Antriebsprinzip Actuation		servoelektrisch servo-electric	
Hub (gesamt) Full stroke	24 mm	30 mm	85 mm
Greifkraft Gripping force	12 - 40 N	30 - 200 N	30 - 200 N
Werkstückgewicht (Form-   Kraftschluss) Workpiece weight (form fit   force fit)	3,5 kg   0,2 kg	5,5 kg   1,3 kg	4,0 kg   1,0 kg
Greifkraftsicherung PERMAGRIP® Force retention PERMAGRIP®	-	-	✓
Max. Fingergeschwindigkeit Max. finger speed	200 mm/s	180 mm/s	120 mm/s
Wegmesssystem Position sensing system	relativ relative	relativ relative	absolut absolute
Wiederholgenauigkeit Repeatability		± 0,03 mm	
Schutzart Protection class		IP 65	
Reinraumklasse (nach ISO 14644-1) Cleanroom class (acc. to ISO 14644-1)		ISO 3	
Pharmatauglich bis Pharmaceutical grade up to		GMP Class A	
Betriebstemperatur Operating temperature		0 - 50 °C	
Kommunikation Communication	IO-Link V1.1, COM2 (38,4 kBit/s)		
Stromaufnahme (Spitzenstrom) Current consumption (Peak current)	24 VDC, 150 mA (600 mA)	24 VDC, 310 mA (1,7 A)	24 VDC, 430 mA (700 mA)
Eigengewicht Weight	0,8 kg	1,5 kg	2,6 kg
Abmessungen (L x B x H) Dimensions (L x W x H)	96 x 60 x 90 mm	119 x 82 x 113 mm	145 x 82 x 112 mm

## WIE HERMA SPRITZEN BESCHRIFTET

HOW HERMA LABELS SYRINGES



### INNOVATION TRIFFT PRÄZISION: AUTOMATISIERTE RUNDUM-ETIKETTIERUNG FÜR HÖCHSTE EFFIZIENZ

Die Pharmabranche stellt hohe Anforderungen an Präzision, Qualität und Effizienz. HERMA, ein führender Hersteller für Etiketten und Anbieter innovativer Etikettierlösungen, hat in Zusammenarbeit mit Weiss Robotics und FANUC Europe eine Lösung entwickelt, die neue Maßstäbe setzt. Die 211R HC, die erste robotikgestützte Etikettierzelle für die Rundum-Etikettierung, revolutioniert die Etikettierung von Vials, Pens, Spritzen und Karpulen und steigert den Durchsatz um 25 %. Herzstück der Anlage: der Servogreifer CLG 30 von Weiss Robotics.

### HERAUSFORDERUNG: EFFIZIENZ UND PRÄZISION STEIGERN

Vor der Einführung der 211 HC RC durch HERMA waren bei Pharmaproduzenten manuelle oder halbautomatische Prozesse üblich, die zeitintensiv und fehleranfällig waren. Besonders die Etikettierung von Spritzen stellte aufgrund ihrer filigranen Beschaffenheit eine Herausforderung dar. HERMA suchte daher nach einer Lösung, um die Produktivität zu steigern, Fehler zu minimieren und gleichzeitig höchste Qualitätsstandards einzuhalten.

### LÖSUNG: DER CLG 30 SERVOGRIPPER

Die 211R HC wurde speziell für diese Anforderungen entwickelt. Der feinfühlige Servogreifer CLG 30 von Weiss Robotics sorgt dafür, dass Spritzen schnell und zuverlässig in die Etikettierstation platziert werden. Der Greifer überzeugt durch seine präzise Greifkraftregelung und die Fähigkeit, empfindliche Produkte ohne Beschädigung zu handhaben – unverzichtbar für die Pharmabranche.

Die erfolgreiche Zusammenarbeit zwischen HERMA, Weiss Robotics und FANUC Europe zeigt, wie moderne Technologien Branchenstandards neu definieren.

### INNOVATION MEETS PRECISION: AUTOMATED ALL-AROUND LABELING FOR MAXIMUM EFFICIENCY

The pharmaceutical industry places exceptionally high demands on precision, quality and efficiency. HERMA, a leading manufacturer of labels and provider of innovative labeling solutions, has collaborated with Weiss Robotics and FANUC Europe to create a solution that sets new benchmarks. The 211R HC, the first robotic cell designed for all-around labeling, is revolutionizing the labeling process for vials, pens, syringes, and cartridges while achieving an impressive 25% increase in throughput. At the heart of this advanced system lies the CLG 30 servo gripper from Weiss Robotics.

### CHALLENGE: BOOSTING EFFICIENCY AND PRECISION

Before the introduction of the 211R HC by HERMA, pharma manufacturers relied on manual or semi-automated processes that were both time-consuming and prone to errors. The labeling of syringes, in particular, posed a significant challenge due to their delicate and intricate design. HERMA sought a state-of-the-art solution to enhance productivity, minimize errors, and simultaneously ensure compliance with the highest quality standards required in the pharmaceutical industry.

### SOLUTION: THE CLG 30 SERVO GRIPPER

The 211R HC was meticulously engineered to address these specific challenges. The sensitive CLG 30 servo gripper from Weiss Robotics plays a pivotal role by ensuring syringes are handled with precision and securely placed into the labeling station. This gripper is distinguished by its ability to control gripping force precisely and handle delicate products without any risk of damage – qualities that are essential for pharmaceutical applications.

The successful collaboration between HERMA, Weiss Robotics, and FANUC Europe highlights how cutting-edge technologies can redefine industry standards and drive innovation forward.



### EIN ECHTER GAMECHANGER

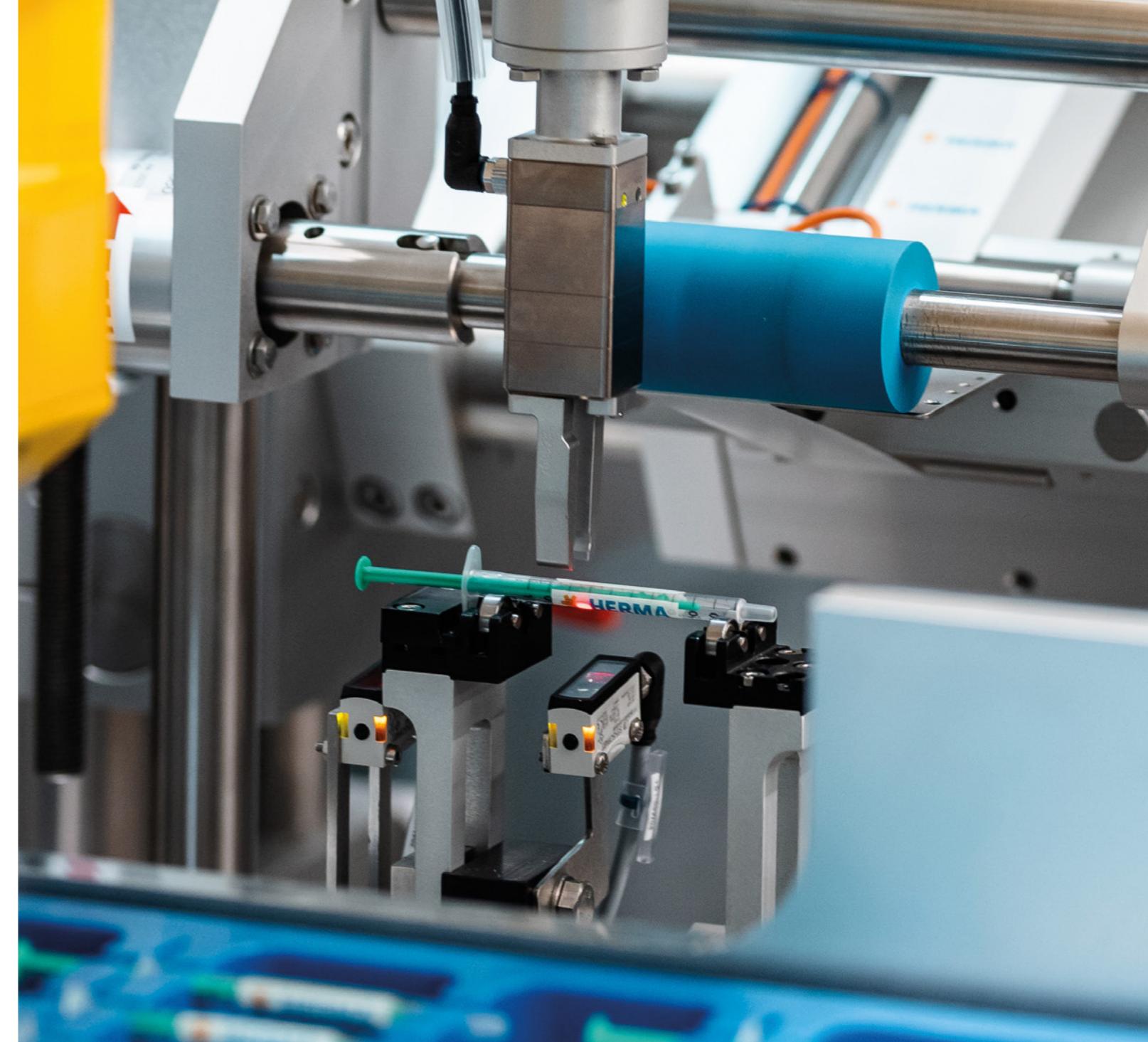
Die 211R HC hat nicht nur die Produktionsabläufe revolutioniert, sondern auch das Risiko von Fehlern und Rückrufen erheblich reduziert. Die CLG Servogreifer von Weiss Robotics sind das Herzstück dieser Innovation. Ihre Präzision und Zuverlässigkeit machen sie zu einem wichtigen Innovationspartner für HERMA.

### A REAL GAME CHANGER

*The 211R HC has not only revolutionized the production processes, it has also significantly reduced the risk of errors and recalls during manufacturing. The CLG servo grippers from Weiss Robotics are at the heart of this innovation. Their precision and reliability makes them an important innovation partner for HERMA.*

Gary Hopkins

*Group Head of Engineering for Robotic and Product Handling Solutions*





**GRIPLINK**  
BY WEISS ROBOTICS

DIE UNIVERSELLE END-OF-ARM SCHNITTSTELLE ZUM ROBOTER.

UNIVERSAL END-OF-ARM INTERFACE TO THE ROBOT.





## GRIPPLINK-TECHNOLOGIE GRIPPLINK TECHNOLOGY

GRIPPLINK® verbindet die Komponenten Ihres End-of-Arm Tools (EOAT) mit der Robotersteuerung und bündelt Steuerungs- und Überwachungsdaten bei voller Datendurchgängigkeit in einem einzigartigen Software-Ökosystem.

Egal ob Sensor oder Aktor: der Integrationsaufwand wird auf ein Minimum reduziert. Durch geräteübergreifende Plugins für alle gängigen Plattformen und Roboterhersteller und den einfach verständlichen Befehlssatz können auch komplexe Anwendungen im Handumdrehen realisiert werden.

Die GRIPPLINK®-Technologie ist entweder als integraler Bestandteil ausgewählter Servogreifer oder als separate Hardware verfügbar. Sie bietet Ihnen mehr Flexibilität und kürzere Umsetzungszeiten bei der Realisierung Ihrer Anwendung, als bisherige Lösungen auf Basis einer klassischen SPS. Nutzen Sie die Vorteile der neuen GRIPPLINK®-Technologie und seien Sie Ihrem Wettbewerb einen Schritt voraus!

*GRIPPLINK® connects the components of your end-of-arm tool (EOAT) with the robot controller and bundles control and monitoring data with full data consistency in a unique software ecosystem.*

*Whether sensor or actuator: the integration effort is reduced to a minimum. Thanks to cross-device plug-ins for all common platforms and robot manufacturers and the easy-to-understand command set, even complex applications can be implemented in no time at all.*

*GRIPPLINK® technology is available either as an integral part of selected servo grippers or as separate hardware. It offers you more flexibility and shorter implementation times when realizing your application than previous solutions based on a classic PLC. Take advantage of the new GRIPPLINK® technology and stay one step ahead of the competition!*



GREIFMODUL  
GRIPPER MODULE



GRIPPLINK CONTROLLER  
GRIPPLINK CONTROLLER



GRIPPLINK-PLUGIN  
GRIPPLINK PLUG-IN



### SMARTE GREIFER EINFACH INTEGRIEREN

Mit GRIPPLINK machen wir den Greifer zum intelligenten Sensor – und das mit minimalem Integrationsaufwand.

### SMART GRIPPERS, SEAMLESSLY INTEGRATED.

*With GRIPPLINK, we turn the gripper into an intelligent sensor - with minimal integration effort.*

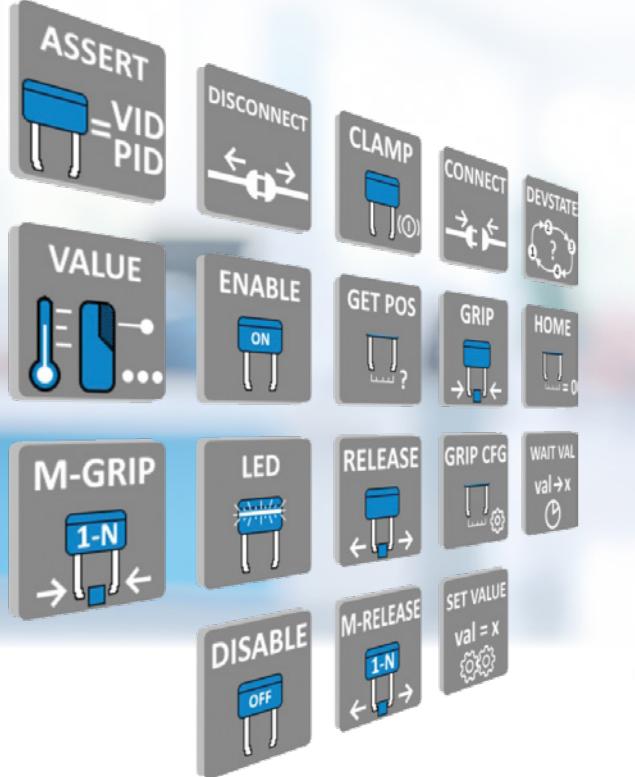
Sascha Wittig

Vertrieb Weiss Robotics

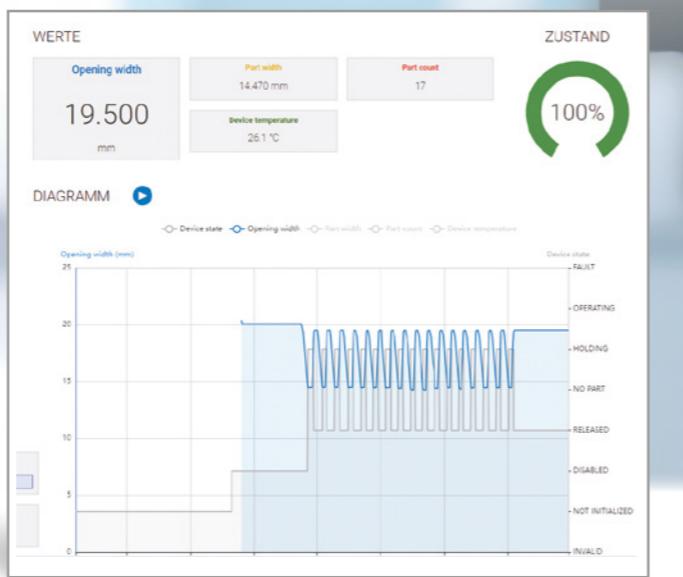
Technical Sales Weiss Robotics

## PLUG-INS ALS SCHLÜSSEL ZUM ERFOLG PLUG INS AS THE KEY TO SUCCESS

GRIPLINK® verknüpft mit seinen leistungsstarken Plugins die Fähigkeiten des EOAT optimal mit den Möglichkeiten der Robotersteuerung. Dadurch können auch komplexe Anwendungen mit geringem Aufwand realisiert werden. Anstatt die Komponenten Ihres EOAT einzeln über eine konventionelle SPS zu integrieren, nutzen Sie GRIPLINK® und entlasten damit Ihr Engineering-Team. Dank vorzertifizierter Pakete halten Sie Entwicklungs-, Dokumentations- und Servicekosten gering und haben mehr Kapazitäten für neue Projekte.



*GRIPLINK®, with its powerful plug-ins, optimally links the capabilities of the EOAT with the possibilities of the robot controller. As a result, even complex applications can be realized with little effort. Instead of integrating the components of your EOAT individually via a conventional PLC, use GRIPLINK® and thus offload your engineering team of recurring routine tasks. Thanks to pre-certified packages, you keep development, documentation and service costs low and have more capacity for new projects.*



## INTELLIGENTES GERÄTEMANAGEMENT FÜR MAXIMALE PROZESSSICHERHEIT INTELLIGENT DEVICE MANAGEMENT FOR MAXIMUM PROCESS RELIABILITY

Die GRIPLINK®-Technologie bietet ein umfassendes Gerätemanagement, in dem alle Systemkomponenten kontinuierlich Zustandsdaten liefern. Diese Daten ermöglichen eine präzise Überwachung und Steuerung von Prozessen. Intuitive Dashboards stellen alle relevanten Parameter übersichtlich dar und ermöglichen eine effiziente Echtzeitüberwachung.

Der zentrale Gesundheitsstatus zeigt auf einen Blick, ob ein Benutzereingriff erforderlich ist – etwa bei verschmutzten optischen Sensoren oder technischen Defekten an einer Komponente. So wird eine frühzeitige Fehlererkennung gewährleistet, um Stillstandszeiten zu minimieren und die Betriebssicherheit zu maximieren.

*The GRIPLINK® technology offers comprehensive device management, where all system components continuously provide status data. This enables precise monitoring and process control, ensuring efficient and reliable automation. Intuitive dashboards display all relevant parameters, allowing for real-time analysis and proactive decision-making.*

*A central health status indicates instantly, if user intervention is required – e. g., in the case of contaminated optical sensors or technical defects. Through predictive analytics, potential issues can be identified early, preventing downtime and optimizing system efficiency. This ensures early fault detection in order to minimize downtimes and maximize operational safety.*

## VIER GRÜNDE, SICH FÜR GRIPLINK ZU ENTSCHEIDEN FOUR REASONS TO CHOOSE GRIPLINK

1

### EFFICIENT EFFICIENT

GRIPLINK® ersetzt teure Hardware und erhöht die Verfügbarkeit Ihrer Anlage. Profitieren Sie von einem schnellen Return of Invest (ROI).

*GRIPLINK® replaces expensive hardware and increases the availability of your system. Benefit from a fast return on investment (ROI).*



### SMART SMART

Mit der GRIPLINK®-Technologie leben Sie Smart Factory. Über das integrierte Dashboard haben Sie Ihren Handhabungsprozess stets fest im Griff.

*With GRIPLINK® technology, you live Smart Factory. With the integrated dashboard, you always have your handling process firmly under control.*

3

### MODULAR MODULAR

Sparen Sie wertvolle Ressourcen und nutzen Sie vorgefertigte Integrationsbausteine, anstatt das Rad stets neu zu erfinden.

*Save valuable resources and use prefabricated integration modules instead of constantly reinventing the wheel.*

### ADAPTIV ADAPTIVE

Mit GRIPLINK® wird Ihre Applikation agil. Passen Sie den Prozess einfach an sich ändernde Anforderungen an.

*GRIPLINK® makes your application agile. Simply adapt the process to changing requirements.*

## STARKE PARTNER IM GRIPLINK-ÖKOSYSTEM STRONG PARTNERS IN THE GRIPLINK ECOSYSTEM

Gemeinsam mit führenden Roboterherstellern stellt WEISS ROBOTICS vorgefertigte und geprüfte Plugins bereit, mit denen Sie die GRIPLINK®-Technologie nahtlos und ohne Aufwand in Ihre eigene Roboteranwendung integrieren können.

Together with leading robot manufacturers, WEISS ROBOTICS provides ready-made and tested plug-ins with which you can integrate the GRIPLINK® technology seamlessly and effortlessly into your own robot application.

FANUC STÄUBLI KUKA

python™ YASKAWA UR

EPSON® ABB MITSUBISHI ELECTRIC

DENSO ROS2 OMRON



#### ROBUSTE TECHNOLOGIE

GRIPLINK-ET4 ist ein robuster und feldtauglicher IO-Link Master mit integrierter GRIPLINK-Technologie im kompakten Design. GRIPLINK-ET4 kann sowohl direkt am End-of-Arm-Tool montiert als auch im Schaltschrank untergebracht werden. Durch seine hohe Schutzklasse von IP 65 trotzt er auch widrigen Umgebungsbedingungen.

#### KONNEKTIVITÄT

Vier unabhängige Ports mit robusten M12-Steckverbindern nach IO-Link Standard ermöglichen den Aufbau kompletter End-of-Arm Tools mit mehreren smarten Komponenten. Zum Anschluss an das Robotersystem verfügt der GRIPLINK-ET4 über einen integrierten Switch mit zwei unabhängigen 100BaseT Ethernet-Schnittstellen. LEDs visualisieren den Gerätezustand für jeden IO-Link Port. So erkennen Sie auf einen Blick, wenn etwas nicht stimmt.

#### KONFIGURATION ÜBER WEBSITE

Die integrierte Weboberfläche erlaubt den einfachen und komfortablen Zugang zu allen angeschlossenen Komponenten Ihres End-of-Arm Tools. Greifen Sie einfach mittels Webbrowser aus dem lokalen Netzwerk oder per Remote-Zugang auf den GRIPLINK-ET4 zu, um relevante Parameter Ihres Produktionsprozesses zu überprüfen.

#### ROBUST TECHNOLOGY

GRIPLINK-ET4 is a robust and field-compatible IO-Link master with integrated GRIPLINK technology in a compact design. GRIPLINK-ET4 can be mounted directly on the end-of-arm tool or housed in the control cabinet. Thanks to its high protection class of IP 65, it can also withstand adverse environmental conditions.

#### CONNECTIVITY

Four independent ports with robust M12 connectors in accordance with the IO-Link standard enable the creation of complete end-of-arm tools with several smart components. To connect to the robot system and other IT infrastructure, the GRIPLINK-ET4 has an integrated switch with two independent 100BaseT Ethernet interfaces. A clear status display visualizes the device status for each IO-Link port. This allows you to see at a glance if something is wrong.

#### CONFIGURATION VIA WEBSITE

Whether in the project planning phase or during operation - the integrated web interface allows easy and convenient access to all connected components of your end-of-arm tool. Simply access GRIPLINK-ET4 directly via a web browser from the local network or via remote access to query the current process stability or use the data to analyze your production process.

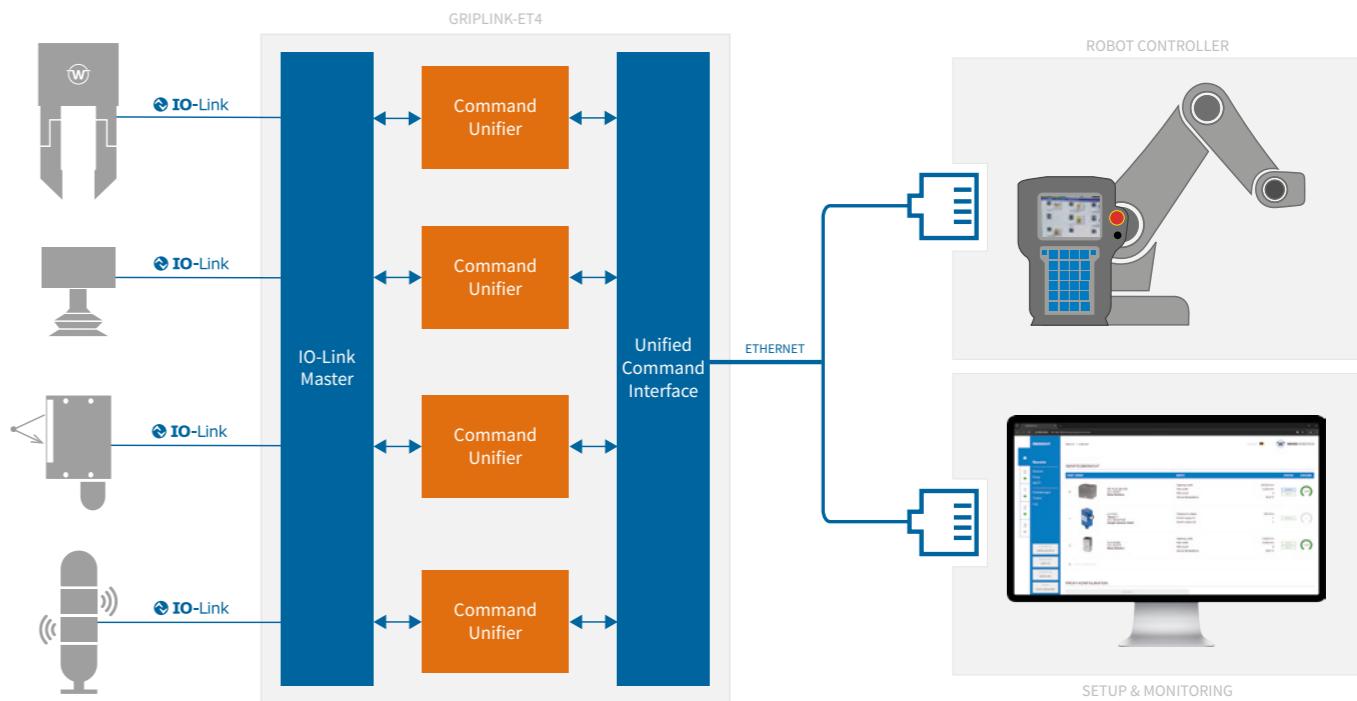
## GRIPLINK®-CONTROLLER - DER KNOTENPUNKT IN IHRER APPLIKATION GRIPLINK® CONTROLLER - THE HUB IN YOUR APPLICATION

Das Herzstück des GRIPLINK-ET4 ist der einzigartige Command Unifier, der IO-Link-Steuersignale und Prozessdaten des angeschlossenen Feldgeräts in das universelle GRIPLINK-Protokoll übersetzt. Das dazugehörige Roboter-Plugin wandelt diese Befehle nahtlos in die jeweilige Robotersprache um, sodass die Funktionalität des Feldgeräts direkt im Roboterprogramm genutzt werden kann.

**Ihr Vorteil:** Vorgefertigte Bausteine für Ihre Automationsaufgabe verkürzen Ihre Entwicklungszeit. Hohe Zuverlässigkeit dank IO-Link und vorzertifizierter Integration.

The core of the GRIPLINK-ET4 is the unique Command Unifier, which translates IO-Link control signals and process data from the connected field device into the universal GRIPLINK protocol. The corresponding robot plug-in seamlessly converts these commands into the respective robot language, enabling the functionality of the field device to be directly used within the robot program.

**Your advantage:** Ready-made modules for your automation task shorten your development time. High reliability thanks to IO-Link and pre-certified integration.



#### EINZIGARTIGES STEUERUNGSKONZEPT

Die GRIPLINK-Funktionen integrieren sich nahtlos in Ihre gewohnte Roboter-Programmierungsumgebung.

#### UNIQUE CONTROL CONCEPT

The GRIPLINK functions integrate seamlessly into your familiar robot programming environment.

DEFAULT		>>
1	CALL IPL_WR_GRIPLINK_CONNECT	MOTION
2	CALL IPL_WR_GRIPLINK_ASSERTDEV(0,815,20)	Register
3	CALL IPL_WR_GRIPLINK_HOME(0)	I/O
4	CALL IPL_WR_GRIPLINK_SGRIPCFG(0,0,1,2000,12000,50000,0,0,0,0,0)	Branch/Loop
5	CALL IPL_WR_GRIPLINK_SGRIPCFG(0,1,1,18000,8000,50000,0,0,0,0,0)	WAIT
6	CALL IPL_WR_GRIPLINK_ENABLE(0,0)	
7	WAIT 2.00(sec)	
8	FOR R[80]=0 TO 2	
9	CALL IPL_WR_GRIPLINK_GRIP(0,0,1)	
10	IF (R[10]=5) THEN	
11	CALL IPL_WR_GRIPLINK_GRIP(1,0,1)	



## ZENTRALE UND EINHEITLICHE KONFIGURATION CENTRALIZED AND UNIFORM CONFIGURATION

Mit GRIPLINK® sind selbst Geräte mit umfangreichem Funktionsumfang im Handumdrehen integriert. Dank der einfach zu bedienenden Weboberfläche können die Fähigkeiten Ihres End-of-Arm Tools herstellerübergreifend und mit minimalem Aufwand in Betrieb genommen und überwacht werden. Damit ist keine zusätzliche Software der Gerätehersteller mehr notwendig. Durch die smarte Geräteverwaltung erkennt GRIPLINK® die angeschlossenen Komponenten automatisch und die Einrichtung wird zum Kinderspiel.

Darüber hinaus ist die Weboberfläche plattformübergreifend und ohne weitere Software-Installation auf einer Vielzahl von PCs und Tablets erreichbar - optimal für den Einsatz direkt an der Anlage.

*With GRIPLINK®, even devices with extensive functionality are integrated in no time. Thanks to the easy-to-use web interface, the capabilities of your end-of-arm tool can be commissioned and monitored across manufacturers with minimal effort. This eliminates the need for additional device manufacturer software. Thanks to smart device management, GRIPLINK® automatically recognizes the connected components and set-up becomes a breeze.*

*In addition, the web interface is cross-platform and accessible on a wide range of PCs and tablets without further software installation - optimal for use directly at the plant.*

## UNTERSTÜTZTE KOMPONENTEN SUPPORTED DEVICES

Der GRIPLINK-ET4 unterstützt werkseitig alle Greifmodule von WEISS ROBOTICS. Mit der optionalen Third-Party-Lizenz (OPT-GL-3NDPARTY) lassen sich zusätzlich IO-Link-Komponenten führender Hersteller in das GRIPLINK-Ökosystem integrieren. Überprüfen Sie die Kompatibilität Ihrer spezifischen Komponente vorab unter [www.griplink.de](http://www.griplink.de).

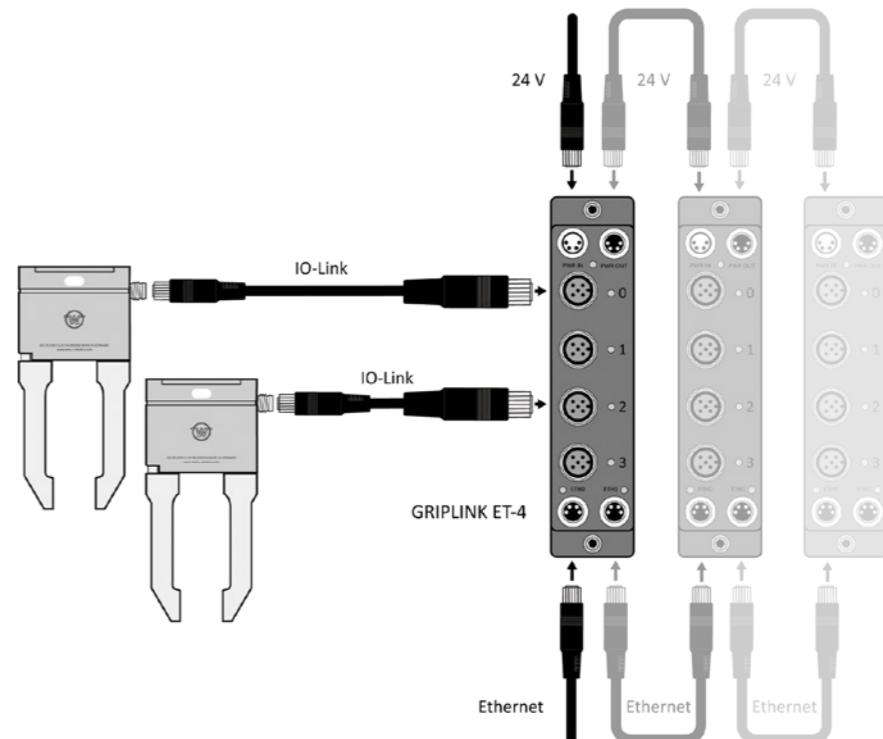
The GRIPLINK-ET4 natively supports all gripping modules from WEISS ROBOTICS. With the optional Third-Party License (OPT-GL-3NDPARTY), additional IO-Link components from leading manufacturers can be integrated into the GRIPLINK ecosystem. Check the compatibility of your specific component in advance at [www.griplink.de](http://www.griplink.de).



## SKALIEREN SIE IHRE ANWENDUNG SCALE YOUR APPLICATION

Über die optionale PROXY-Lizenz können Sie mehrere GRIPLINK-ET4 Controller zu einem virtuellen GRIPLINK-Netzwerk zusammenfügen und aus dem Roboterprogramm wie einen einzigen „großen“ GRIPLINK ansprechen. Verbinden Sie so bis zu acht GRIPLINK-ET4 Controller miteinander und realisieren Sie End-of-Arm-Tools mit bis zu 32 smarten Komponenten.

*With the optional PROXY license, you can combine several GRIPLINK-ET4 controllers into a virtual GRIPLINK network and address them from the robot program as a single "large" GRIPLINK. This allows you to connect up to eight GRIPLINK-ET4 controllers with each other and implement end-of-arm tools with up to 32 smart components.*



## KI-GESTÜTZTE PROZESSOPTIMIERUNG

### AI-DRIVEN PROCESS OPTIMIZATION

#### NUTZEN SIE IHRE DATEN!

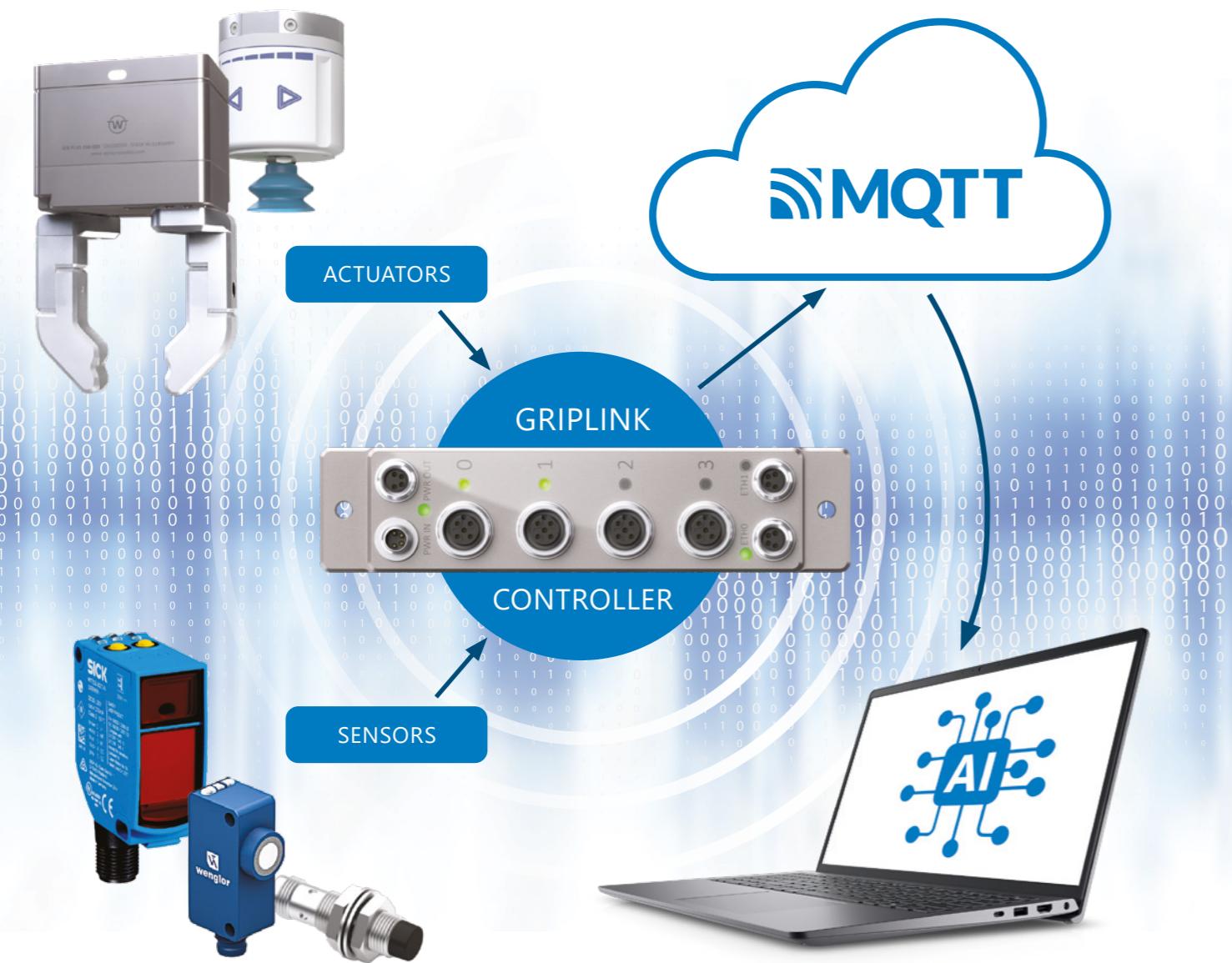
Über das optionale MQTT-Interface (OPT-GL-MQTT) erhalten Sie dedizierten Zugriff auf Ihre aktuellen Prozessdaten in einem standardisierten Format, das sich nahtlos mit Drittanbieter-Tools verarbeiten lässt. Diese wertvollen Daten ermöglichen eine präzise Analyse und Optimierung Ihrer Produktionsprozesse – von der vorausschauenden Wartung bis zur dynamischen Anpassung der Fertigung.

Dank der kontinuierlichen Erfassung und Bereitstellung der Daten können Sie KI-gestützte Modelle und Deep-Learning-Algorithmen trainieren, um Muster zu erkennen, Engpässe frühzeitig zu identifizieren und autome Prozessoptimierungen umzusetzen. So treffen Sie fundierte Entscheidungen, steigern die Produktionsleistung und maximieren die Effizienz Ihrer Anlage.

#### USE YOUR DATA!

*With the optional MQTT interface (OPT-GL-MQTT), you gain dedicated access to your real-time process data in a standardized format, which can be seamlessly integrated with a wide range of third-party tools and platforms. These valuable insights provide detailed analysis and optimization capabilities for your production processes - from predictive maintenance to the dynamic adaptation of production.*

*By continuously collecting, structuring, and making data available, you can train AI-powered models and advanced deep-learning algorithms to recognize patterns, detect irregularities, and identify potential inefficiencies before they impact operations. Leveraging these technologies supports you to make informed decisions, increase production output and maximize the efficiency of your system.*



## TECHNISCHE DATEN

### TECHNICAL DATA

Produkt Product	GRIPLINK-ET4
Geräteanschlüsse Device ports	4 x IO-Link
Host-Schnittstelle Host interface	2 x 10/100 MBit/s Ethernet
Versorgungsspannung Power supply	18 ... 30 V DC
Stromaufnahme Current consumption	80 mA
Schutzart Protection class	IP 65
Betriebstemperatur Operating temperature	-5 - 60 °C
Eigengewicht Weight	0,2 kg
Abmessungen (L x B x H) Dimensions (L x W x H)	145 x 34 x 32,5 mm



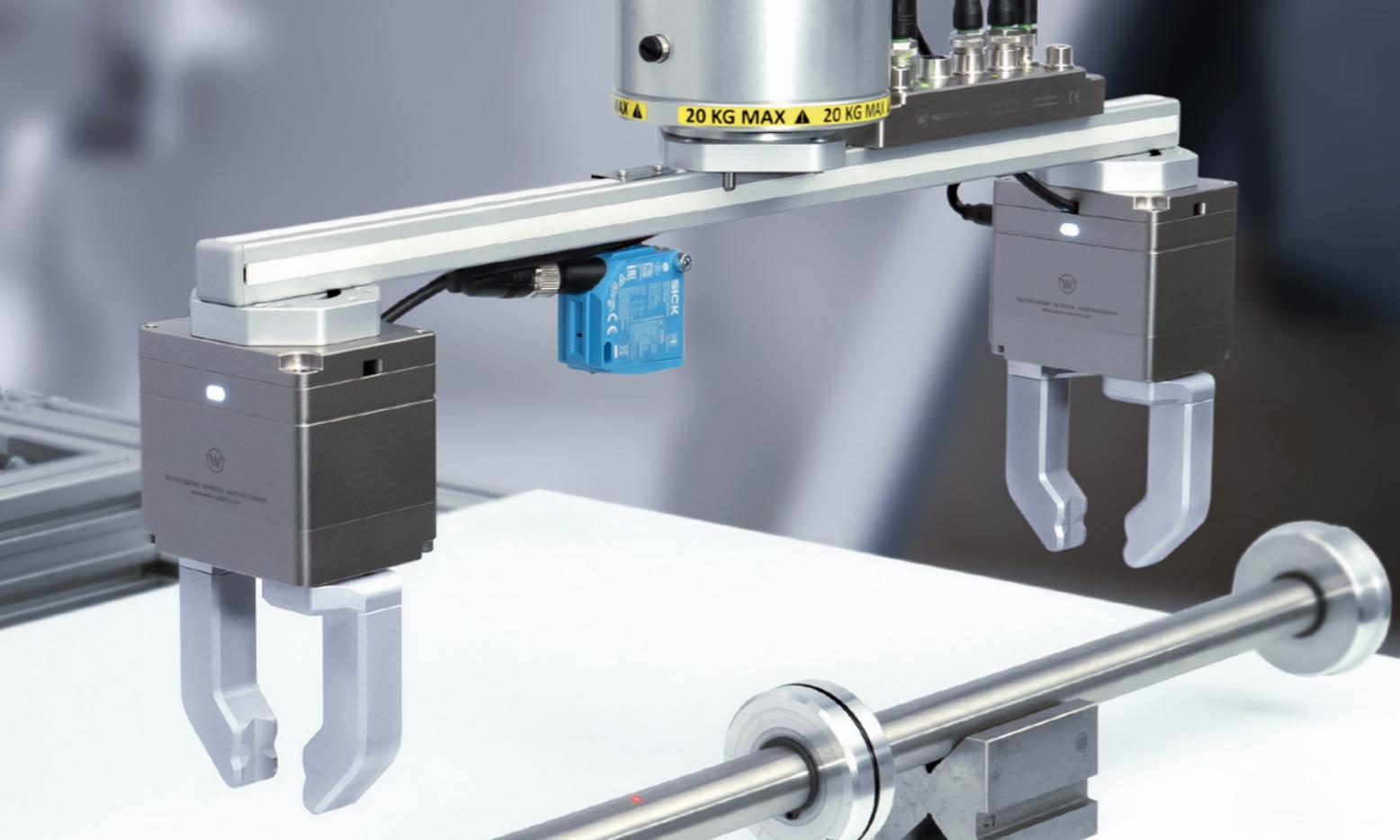
## OPTIONALE SOFTWARE-LIZENZEN

### OPTIONAL SOFTWARE LICENSES

Der Funktionsumfang von GRIPLINK-ET4 kann über separat erhältliche Lizenzen erweitert werden. Folgende Zusatzfunktionen sind erhältlich:

- **OPT-GL-3RDPARTY**  
Aktiviert den Betrieb von unterstützten Drittanbieter-Feldgeräten am GRIPLINK Controller.
- **OPT-GL-PROXY**  
Erweitern Sie die Anzahl der verfügbaren Ports durch Kaskadierung von bis zu acht GRIPLINK-Controllern.
- **OPT-GL-MQTT**  
Stellt die aktuellen Prozessdaten über den MQTT-Standard zur Verfügung.
- **OPT-GL-3RDPARTY**  
Activates the operation of supported third-party field devices on the GRIPLINK controller.
- **OPT-GL-PROXY**  
Expand the number of available ports by cascading up to eight GRIPLINK controllers.
- **OPT-GL-MQTT**  
Provides the current process data via the MQTT standard.

*The functional scope of GRIPLINK-ET4 can be extended via separately available licenses. The following additional functions are available:*



## GRIPLINK® APPLIKATIONSPAKETE    GRIPLINK® APPLICATION PACKAGES

### INDIVIDUELLE GREIFLÖSUNGEN – PERFEKT ABGESTIMMT AUF IHRE ANWENDUNG

Mit den GRIPLINK-Applikationspaketen bieten wir maßgeschneiderte End-of-Arm-Tools, die modernste Greiftechnik mit zusätzlicher Sensorik und Aktorik vereinen. Basierend auf der GRIPLINK-Technologie werden alle Komponenten – von intelligenten Greifern über elektrische Sauger bis hin zu Sensoren und Signalgebern – optimal aufeinander abgestimmt und nahtlos integriert. So entstehen flexible, zukunftssichere Lösungen, die Integrations- und Inbetriebnahmezeiten um bis zu 90 % reduzieren.

### BERATUNG UND UMSETZUNG AUS EINER HAND

Unser Expertenteam unterstützt Sie bei der Auswahl und Konfiguration der passenden Komponenten und erstellt auf Wunsch ein komplett vorkonfiguriertes Applikationspaket – abgestimmt auf Ihre individuellen Anforderungen. Gemeinsam finden wir die optimale Lösung für Ihre Automatisierungsaufgabe – sprechen Sie uns an!



### TAILORED GRIPPING SOLUTIONS – PERFECTLY MATCHED TO YOUR APPLICATION

*With the GRIPLINK Application Packages, we deliver customized end-of-arm tools that combine advanced gripping technology with integrated sensors and actuators. Based on GRIPLINK technology, all components – from smart grippers and electric vacuum modules to sensors and signal devices – are perfectly coordinated and seamlessly connected. The result is a flexible, future-proof solution that reduces integration and commissioning time by up to 90%, enabling faster, more efficient automation.*

### CONSULTING AND IMPLEMENTATION FROM A SINGLE SOURCE

*Our experts support you in selecting and configuring the ideal components and can deliver a fully preconfigured application package tailored to your specific requirements. Together, we'll find the perfect solution for your automation task – get in touch with us!*



### INDIVIDUELL UND DOCH STANDARD

Mit unseren modularen Greiflösungen meistern Sie auch anspruchsvolle Automatisierungsaufgaben im Handumdrehen. Unser Service liefert Ihnen passgenaue Pakete – individuell zusammengestellt für Ihre Anwendung.

### CUSTOMIZED, YET STANDARDIZED

*Our modular gripping solutions make even complex automation tasks easy. Our service provides perfectly tailored packages, individually configured to suit your specific application.*

Sascha Wittig  
Vertrieb Weiss Robotics  
Technical Sales Weiss Robotics





## SUCCESS STORY

### FINGERSPITZENGEFÜHL AM MIKROSKOP DEXTERITY AT THE MICROSCOPE

Die ARGOS Technologies GmbH hat mit dem ARGOS Slide Scanner eine hochmoderne Automationslösung für die digitale Mikroskopie in pathologischen Laboren auf den Markt gebracht. Das Probenhandling wird dabei mit einem KR Agilus Universalroboter von KUKA und dem Servogreifer CRG 30-50 von Weiss Robotics realisiert, der dank der GRIPLINK-Technologie nahtlos in die Steuerung des Roboterarms integriert wurde.

#### DIE HERAUSFORDERUNG

Die Automatisierung von Mikroskopie-Prozessen erfordert höchste Präzision und Wiederholgenauigkeit. Besonders anspruchsvoll ist das Handling der gläsernen Mikroskopie-Objektträger, die zuverlässig und sicher positioniert werden müssen, ohne Schaden zu nehmen. Zudem ist eine effektive Greifkraftsicherung gefordert, denn die Patientenproben dürfen bei einer Störung keinesfalls herunterfallen. ARGOS

*ARGOS Technologies GmbH has launched the ARGOS Slide Scanner, a state-of-the-art automation solution for digital microscopy in pathology laboratories. Sample handling is carried out using a KR Agilus universal robot from KUKA and the CRG 30-50 servo gripper from Weiss Robotics, which has been seamlessly integrated into the robot arm's control system thanks to GRIPLINK technology.*

#### THE CHALLENGE

*The automation of microscopy processes requires maximum precision and high repeat accuracy. The sensitive handling of the glass microscopy slides is particularly demanding, as they must be positioned reliably and safely inside the scanner microscope without being damaged. The application also required an effective gripping force retention, as the patient samples must not fall in the event of a malfunction. ARGOS needed a solution that was*

benötigte eine Lösung, die nicht nur leistungsfähig und präzise arbeitet, sondern sich auch reibungslos in das bestehende Robotersystem integrieren lässt.

#### DIE LÖSUNG: CRG SERVOGREIFER PLUS GRIPLINK®

Dank der innovativen GRIPLINK-Technologie von Weiss Robotics konnte der Servogreifer CRG 30-050 mit seiner integrierten PERMAGRIP®-Greifkraftsicherung mühelos in die KUKA Robersteuerung integriert werden. Dadurch profitierte ARGOS von einer schnellen und unkomplizierten Inbetriebnahme des Automationslösungen und konnte sich von Anfang an auf dessen Kernfunktionen konzentrieren, anstatt wertvolle Entwicklungszeit in die Basisintegration einzelner Komponenten zu investieren.

#### DAS ERGEBNIS

Durch die Kombination aus KUKA KR Agilus und dem smarten Greiferpaket CRG 30-050 plus GRIPLINK von Weiss Robotics hat ARGOS eine zuverlässige und präzise Lösung realisiert, die Pathologielabore weltweit bei der Bewältigung der rasant zunehmenden Patientenzahl wirksam entlastet. Die einfache Implementierung der Greiftechnologie von Weiss Robotics beschleunigte die Markteinführung und verschaffte ARGOS einen klaren Wettbewerbsvorteil.

not only powerful, safe and precise, but could also be smoothly and hassle-free integrated into the existing KUKA KR Agilus robot system.

#### THE SOLUTION: CRG SERVO GRIPPER PLUS GRIPLINK®

Thanks to the innovative GRIPLINK technology from Weiss Robotics, the CRG 30-050 servo gripper, with its PERMAGRIP® gripping force retention, could be seamlessly integrated into the KUKA robot controller. As a direct result, ARGOS benefited from a fast, smooth, and uncomplicated commissioning process for the automation solution and was able to fully concentrate on its core functions, rather than diverting valuable engineering time and resources toward the complex basic integration of individual automation components.

#### THE RESULT

By combining the KUKA KR Agilus robot and the smart gripper package CRG 30-050 plus GRIPLINK from Weiss Robotics, ARGOS has realized a reliable and precise solution that effectively relieves pathology laboratories worldwide in coping with their rapidly increasing number of patients. The easy implementation of Weiss Robotics' reliable servo gripping technology accelerated the market launch and gave ARGOS Technologies a clear competitive advantage.



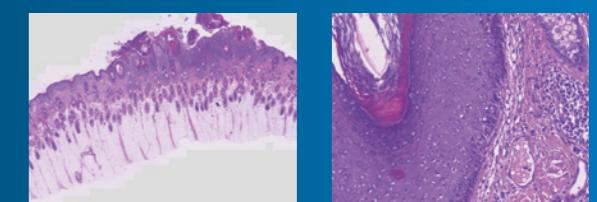
#### SMART LABORAUTOMATION

Wo früher Fingerspitzengefühl gefragt war, sorgt jetzt smarte Technologie für Effizienz, Sicherheit und exakte Diagnosen.

#### SMART LAB AUTOMATION

Where dexterity was once essential, smart technology now ensures efficiency, safety, and precise diagnoses.

Thomas Deuster  
ARGOS Technologies GmbH





 **GRIPKIT**  
BY WEISS ROBOTICS

**GREIFLÖSUNGEN FÜR IHREN COBOT.**  
*GRIPPING SOLUTIONS FOR YOUR COBOT.*



## GRIPKIT-TECHNOLOGIE GRIPKIT TECHNOLOGY

### BEREIT FÜR IHR PROJEKT.

GRIPKIT ist eine fertige Greiflösung und enthält unser geballtes Know-How der robotergestützten Greiftechnik. Im Lieferumfang sind alle notwendigen Komponenten für die schnelle Integration in Ihre Anwendung enthalten. Aufwändige Integration war gestern. Mit GRIPKIT können Sie sofort durchstarten und Ihre eigentliche Automationsaufgabe umsetzen.

### ZUVERLÄSSIG UND CLEVER

Um auch schwierige Werkstücke über den gesamten Prozess hinweg sicher zu handhaben, bietet GRIPKIT standardmäßig die leistungsfähige Greifteilerkennung sowie die sensorlose Greifkraftregelung von Weiss Robotics. Diese Technologien sorgen für höchste Präzision und Zuverlässigkeit in der Automation.

### EINFACHE INTEGRATION

Mit GRIPKIT erhalten Sie eine intuitiv zu bedienende End-of-Arm Lösung, die vom Cobothersteller zertifiziert wurde. Sparen Sie beim Aufbau Ihrer Cobotanwendung wertvolle Zeit, die Sie besser in die eigentliche Anwendung investieren können.

### READY FOR YOUR PROJECT.

*GRIPKIT is a ready-to-use gripping solution and contains our concentrated expertise in robot-assisted gripping technology. The scope of delivery includes all the necessary components for rapid integration into your application. Time-consuming integration is a thing of the past. With GRIPKIT, you can get started immediately and implement your actual automation task.*

### RELIABLE AND CLEVER

*To ensure secure handling of even challenging workpieces throughout the entire process, GRIPKIT comes standard with powerful gripping part detection and sensorless gripping force control from Weiss Robotics. These advanced technologies guarantee maximum precision, consistency, and reliability in automation.*

### SIMPLE INTEGRATION

*With GRIPKIT, you get an intuitive end-of-arm solution that has been certified by the cobot manufacturer. This saves you valuable time when setting up your cobot application, which you can better invest in the actual application.*

### INDUSTRIEQUALITÄT MADE IN GERMANY

Mit GRIPKIT setzen Sie auf professionelle Greiftechnik von WEISS ROBOTICS, die weltweit in 24/7-Produktionslinien namhafter Unternehmen im Einsatz ist. Unsere Produkte sind für den Dauerbetrieb konzipiert und durchlaufen eine strenge 100%-Qualitätsprüfung. Dank innovativem Engineering und umfassenden Produkttests gewährleisten wir eine zuverlässige Funktion sowie eine lange Lebensdauer von weit über 40 Millionen Greifzyklen – selbst unter anspruchsvollsten Bedingungen.

### BATCH-HANDLING LEICHT GEMACHT

In Ihrer Anwendung müssen mehrere Werkstücke gleichzeitig gegriffen werden? Kein Problem! GRIPKIT ist die erste Lösung, bei der bis zu 32 Greifer an einer Cobotsteuerung betrieben werden können.

### INDUSTRIAL QUALITY MADE IN GERMANY

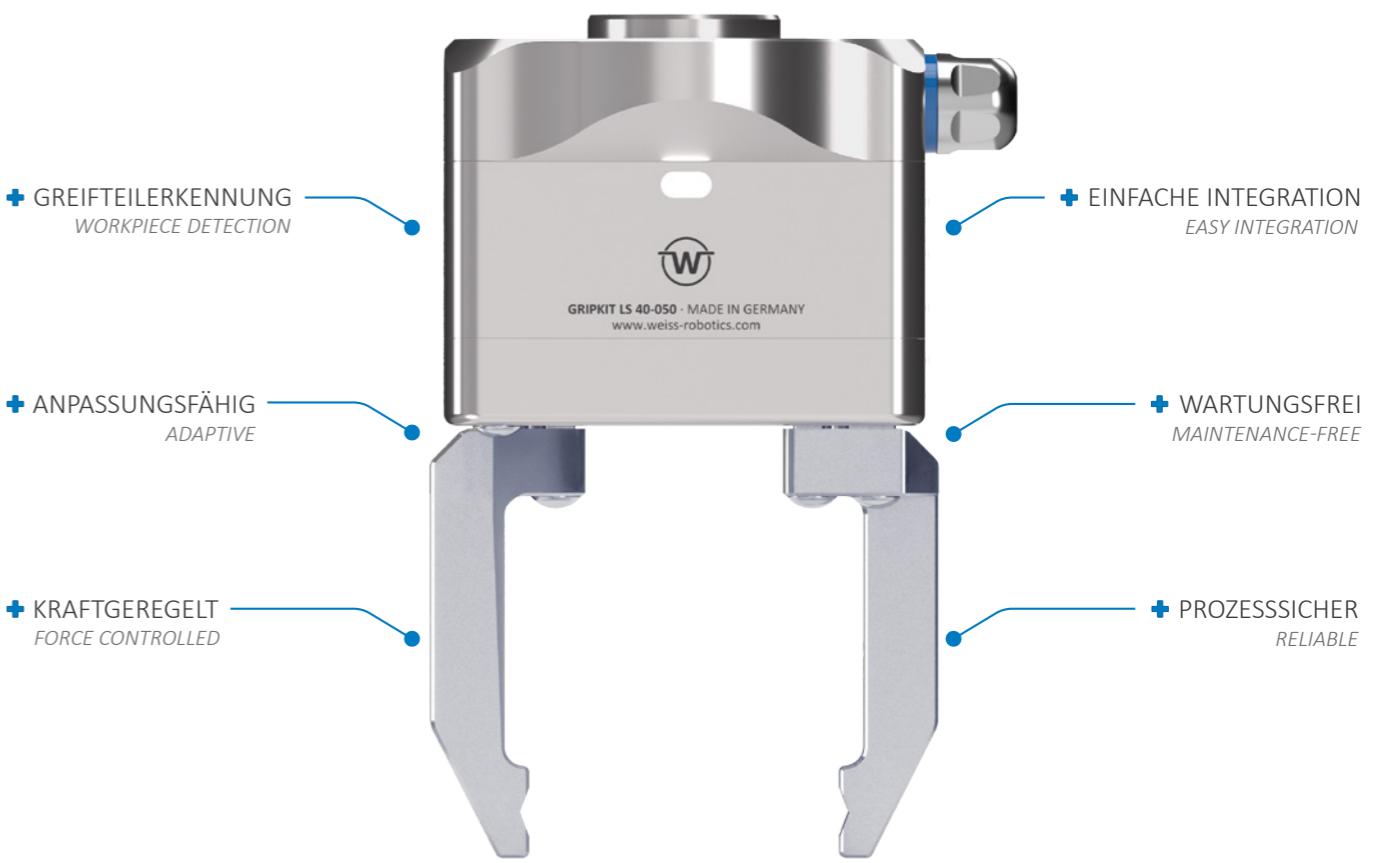
*With GRIPKIT, you can rely on professional gripping technology from WEISS ROBOTICS, which is used in 24/7 production lines at leading companies worldwide. Our products are built for continuous operation and undergo rigorous 100% quality testing to meet the highest industry standards. Through innovative engineering and extensive product validation, we ensure reliable functionality and an exceptionally long service life of well over 40 million gripping cycles – even in the most demanding and high-performance industrial environments.*

### BATCH HANDLING MADE EASY

*Do several workpieces need to be gripped at the same time in your application? No problem! GRIPKIT is the first solution that allows up to 32 grippers to be operated on one single cobot controller.*

## UNSERE TECHNOLOGIE – IHR VORSPRUNG

### OUR TECHNOLOGY – YOUR ADVANTAGE



# EASY



## GRIPKIT APPLIKATIONSPAKETE GRIPKIT APPLICATION PACKAGES

### GRIPKIT EASY – UNIVERSSELLES COBOT-GREIFSYSTEM GRIPKIT EASY – UNIVERSAL COBOT GRIPPER SYSTEM

Der universelle Servogreifer, perfekt für Ihren Cobot: Mit GRIPKIT EASY erhalten Sie eine Servogreifer-Lösung, die direkt über den TOOL-I/O-Anschluss Ihres Cobots betrieben wird – ohne zusätzliche Kabel am Roboterarm. Dank der optionalen FLEXLINK-Schnittstelle für ausgewählte Cobot-Marken erhalten Sie eine schlüsselfertige Pick-&-Place-Lösung, mit der Sie sofort starten können. GRIPKIT EASY ist die clevere Lösung für einfache Anwendungen und ermöglicht einen schnellen, mühelosen Einstieg in die Automatisierung – ohne Kompromisse bei Flexibilität und Leistung.

*The universal servo gripper – perfectly suited for your cobot: With GRIPKIT EASY, you get a servo gripper solution that connects directly to your cobot's TOOL I/O port – no extra cables along the robot arm are needed, making installation incredibly simple. Thanks to the optional FLEXLINK interface for selected cobot brands, you receive a turnkey pick & place solution that lets you start immediately with ease and confidence. GRIPKIT EASY is the smart and reliable choice for simple applications – providing a fast, seamless, and effortless entry into automation without compromising on flexibility and performance.*



GRIFFMODUL  
GRIPPER MODULE

FINGER  
FINGERS

TOOL I/O KABEL  
TOOL-I/O CABLE

FLEXGRIP-PLUGIN (OPTION)  
FLEXGRIP PLUG-IN (OPTIONAL)



### GRIPKIT LS – LABORAUTOMATION NEU GEDACHT GRIPKIT LS – LABORATORY AUTOMATION RETHOUGHT

Mit GRIPKIT LS bietet Weiss Robotics eine hygienische Cobot-Greiflösung für die Life-Science-Automation. Die automatisierte Handhabung verschiedenster Behälter ermöglicht präzise und reproduzierbare Ergebnisse – selbst bei wachsender Probenzahl. Auch in sensiblen Bereichen punktet GRIPKIT LS: Gefährliche oder infektiöse Proben werden sicher und hygienisch gehandhabt. Dank direkter Ansteuerung über den Cobot ist die Integration besonders einfach – auch ohne spezielle Automatisierungserfahrung.

*With GRIPKIT LS, Weiss Robotics offers a hygienic Cobot gripper solution for life science automation. The automated handling of a wide variety of containers ensures precise and reproducible results – even as sample volumes increase. GRIPKIT LS also excels in sensitive environments: hazardous or infectious samples are handled safely and hygienically by the robot rather than by your human colleague. Thanks to direct control via the Cobot, integration is particularly easy – even without specialized automation experience.*



GRIFFMODUL  
GRIPPER MODULE

FINGER  
FINGERS

TOOL I/O KABEL  
TOOL-I/O CABLE

FLEXGRIP-PLUGIN  
FLEXGRIP PLUG-IN



## GRIPKIT EASY GRIPKIT EASY

### BASIC

Die Basic-Version von GRIPKIT EASY ist mit nahezu jedem Cobot auf dem Markt kompatibel. Steuerung und Rückmeldung des Greifzustands erfolgen über digitale I/O-Signale des TOOL-I/O-Ports. Zum Greifen oder Freigeben eines Werkstücks müssen Sie lediglich die entsprechenden Ausgänge im Roboterprogramm setzen, während der Greifzustand über einen Eingang zurückgemeldet wird. Die Konfiguration der Greifparameter erfolgt offline mit dem kostenfreien Parametrier-Tool „GRIPKIT Configurator“ über die integrierte USB-Schnittstelle des Greifmoduls – einfach, schnell und ohne zusätzliche Software.

### BASIC

*The basic version of GRIPKIT EASY is compatible with almost every cobot on the market. Control and feedback of the gripping status are managed via digital I/O signals of the cobot's TOOL-I/O port. To grip or release a workpiece, you simply need to set the corresponding outputs in your robot program, while the gripping status is reported back through an input of the port in real time. The gripping parameters are configured offline using the free "GRIPKIT Configurator" parameterization tool via the gripping module's integrated USB interface – making setup simple, fast, and completely hassle-free, without requiring additional software or complex configurations.*

### FLEXGRIP

WEISS Robotics bietet für ausgewählte Cobot-Modelle FLEXGRIP-Plugins an, über die der Greifprozess nahtlos in die Robotersteuerung integriert ist. Hierzu kommuniziert das Greifmodul über die integrierte Datenschnittstelle des TOOL-I/O Ports mit der Steuerung des Cobots. Die Greifparameter können so flexibel über die Robotersteuerung vorgegeben und dynamisch je nach Grefsituation angepasst werden.

### FLEXGRIP

*WEISS Robotics offers FLEXGRIP plug-ins for selected cobot models that seamlessly integrate the gripping process into the robot controller. For this purpose, the gripping module communicates with the cobot controller via the integrated data interface of the TOOL-I/O port. The gripping parameters can thus be flexibly specified via the robot controller and dynamically adapted depending on the gripping situation.*

*Develop smart processes for your production by evaluating current process data such as finger position and gripping status directly in the robot program and using it to plan the next movement of your cobot.*

	BASIC	FLEXGRIP
Anschluss am Tool-I/O-Konnektor <i>Connection on the tool I/O connector</i>	✓	✓
Präzise Kraftregelung mit Werkstückerkennung <i>Precise force control with workpiece detection</i>	✓	✓
Sicher begrenzte Greifkraft <i>Safely limited gripping force</i>	✓	✓
Nahtlose Integration über Roboter-Plugin <i>Seamless integration via robot plug-in</i>	-	✓
Flexible Griffeneinstellungen über Plugin <i>Set grip parameters directly by robot program</i>	-	✓
Abfrage von Fingerposition und Greiferstatus <i>Query finger position and gripper status</i>	-	✓
Erweiterte Befehle & Diagnose <i>Advanced commands &amp; diagnostics</i>	-	✓
Unterstützung mehrerer Greifer <i>Support for multiple grippers</i>	-	✓



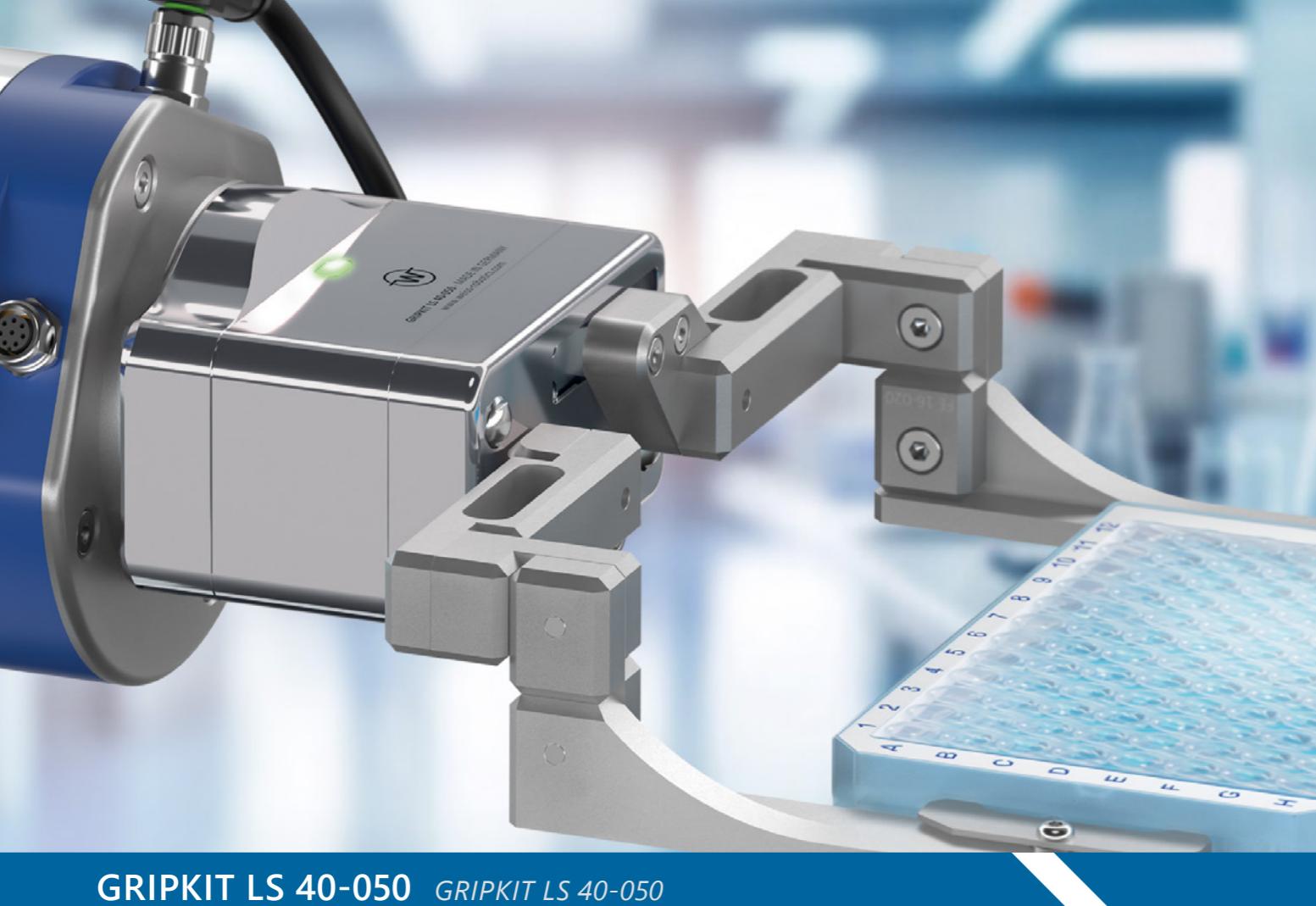
## GRIPKIT EASY IST VERFÜGBAR FÜR FOLGENDE PLATTFORMEN GRIPKIT EASY IS AVAILABLE FOR THESE PLATFORMS

### BASIC



### FLEXGRIP





**GRIPKIT LS 40-050** GRIPKIT LS 40-050

#### AUTOMATISIERTE PRÄZISION FÜR DEN LABORALLTAG

Ob beim Handling von Laborproben, der Bestückung von Analysegeräten oder beim Sortieren und Transportieren sensibler Materialien – der kompakte, servoelektrische Greifer übernimmt Laboraufgaben präzise, hygienisch und zuverlässig. Auch Anwendungen wie das Bestücken von Pipettierstationen oder Zentrifugen lassen sich sicher automatisieren. So wird Ihr Cobot zum vielseitigen Laborassistenten, der Prozesse beschleunigt und die Qualität Ihrer Abläufe steigert.

#### MAXIMALE FLEXIBILITÄT MIT FLEXGRIP

Ausgestattet mit der innovativen FLEXGRIP-Technologie von Weiss Robotics kommuniziert GRIPKIT LS über Modbus direkt mit der Cobot-Steuerung und ermöglicht so die nahtlose Integration in Ihr Roboterprogramm. Greifweite und Kraft lassen sich dabei softwareseitig individuell und dynamisch an die jeweilige Probengröße anpassen – für maximale Flexibilität in der Handhabung.

#### HYGIENISCHE KONSTRUKTION

Das steuerungsseitig abgedichtete, polierte Gehäuse erfüllt höchste Anforderungen an Hygiene, Beständigkeit und Reinigungsfreundlichkeit. Dadurch ist GRIPKIT LS besonders für sensible Anwendungen in der Life-Science-Automation geeignet, wo Sicherheit und Sauberkeit oberste Priorität haben.

#### AUTOMATED PRECISION FOR EVERYDAY LAB TASKS

Whether handling laboratory samples, loading analysis devices, or sorting and transporting sensitive materials – the compact, servo-electric gripper performs laboratory tasks with precision, hygiene, and reliability. Applications such as loading pipetting stations or centrifuges can also be safely automated. This turns your cobot into a versatile laboratory assistant that accelerates workflows, improves consistency, and sustainably enhances overall process quality.

#### MAXIMUM FLEXIBILITY WITH FLEXGRIP

Equipped with Weiss Robotics' innovative FLEXGRIP technology, GRIPKIT LS communicates seamlessly with the cobot controller via Modbus, ensuring effortless integration into your robot program. Both gripping range and force can be individually and dynamically adjusted in software to match the sample size – providing maximum flexibility in handling.

#### HYGIENIC CONSTRUCTION

The controller-sealed, polished housing meets the highest requirements of hygiene, durability, and cleanability. This makes GRIPKIT LS particularly well-suited for sensitive applications in life science automation, where safety and cleanliness are top priorities.

#### TECHNISCHE DATEN TECHNICAL DATA

Produkt Product	GRIPKIT LS 40-050
Antriebsprinzip Actuation	servoelektrisch servo-electric
Hub (gesamt) Full stroke	50 mm
Greifkraft Gripping force	6 - 40 N
Taktzeit <sup>1)</sup> Cycle time <sup>1)</sup>	0,25 s
Wiederholgenauigkeit Repeatability	± 0,005 mm
Werkstückgewicht (Form-   Kraftschluss) Workpiece weight (form fit   force fit)	1,5 kg   0,2 kg
Max. Fingergeschwindigkeit Max. finger speed	250 mm/s
Zulässige Fingerlänge Permitted finger length	80 mm
Zulässige Masse pro Finger Permitted weight per finger	0,15 kg
Schutzart Protection class	IP 54
Betriebstemperatur Operating temperature	5 - 50 °C
Ableitfähig (ESD) ESD-compliant	✓
Kommunikation Communication	Modbus RTU (RS485)
Stromaufnahme (Spitzenstrom) Current consumption (Peak current)	24 VDC, 150 mA (600 mA)
Eigengewicht <sup>2)</sup> Weight <sup>2)</sup>	480 g
Abmessungen (L x B x H) <sup>2)</sup> Dimensions (L x W x H) <sup>2)</sup>	78 x 63 x 63,5 mm



<sup>1)</sup> bei 4 mm Hub    <sup>2)</sup> ohne Finger  
<sup>1)</sup> at 4 mm stroke    <sup>2)</sup> without fingers



Verfügbar für  
Available for

**FANUC**



**kassow robots**

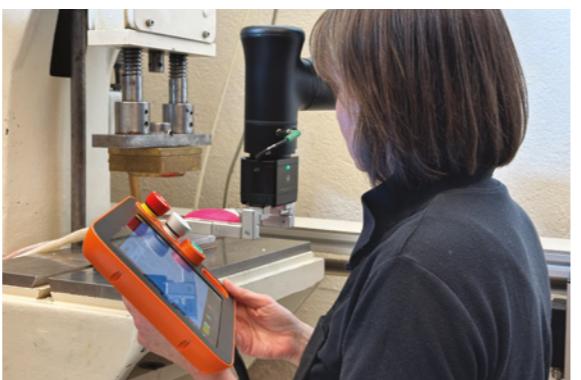
**Kawasaki**

**NEURA**

**DELTA**

## SUCCESS STORY

### SEIFEN GREIFEN · SOAP IN GRIP



Bei Seifen HAAG im Zentrum von Stuttgart-Feuerbach entstehen hochwertige Seifen für die Körperpflege. Die familiengeführte Manufaktur wurde 1756 gegründet und blickt auf eine lange Tradition in der handwerklichen Seifenherstellung zurück – und liegt damit voll im Trend: In den letzten Jahren ist die Nachfrage nach ihren Produkten kontinuierlich gestiegen.

#### HERAUSFORDERUNG WACHSTUM: QUALITÄT BEWAHREN, EFFIZIENZ STEIGERN

Viele Arbeitsschritte bei Seifen HAAG sind traditionell von Handarbeit geprägt. Besonders das wiederkehrende Handling und Verpacken der Seifen erforderte bisher einen hohen personellen Aufwand. Die Herausforderung für das über 250 Jahre alte Unternehmen: die steigende Produktionsmenge bewältigen, ohne die bewährte Qualität zu beeinträchtigen.

#### LÖSUNG: GRIPKIT EASY VON WEISS ROBOTICS

Um dieser Anforderung gerecht zu werden, entschied sich Seifen HAAG für den Einsatz eines Cobots von Kassow Robots, ausgestattet mit der GRIPKIT EASY Greiflösung von Weiss Robotics. Der größte Vorteil dieser Lösung liegt in ihrer Flexibilität. Dank der einfachen Adaption an neue Abläufe kann der Cobot schnell für verschiedene Aufgaben eingerichtet werden – ein entscheidender Faktor für eine Manufaktur mit variierenden Prozessen. Die perfekt aufeinander abgestimmte Kombination aus Cobot und Servogreifer sorgt für eine besonders effiziente Nutzung. Zudem garantiert das kraftgeregelte GRIPKIT EASY eine sanfte und zuverlässige Handhabung der empfindlichen Seifenstücke. So bleibt die hohe Produktqualität auch bei automatisierten Arbeitsschritten erhalten.

Mit dieser modernen Automatisierungslösung meistert Seifen HAAG den Spagat zwischen Tradition und Innovation: Die traditionelle Serienfertigung bleibt erhalten, während Effizienz und Wettbewerbsfähigkeit nachhaltig gesteigert werden.

At Seifen HAAG in the center of Stuttgart-Feuerbach, high-quality soaps for personal care are crafted with care out of high-quality raw materials. Founded in 1756, this family-run manufactory has a long tradition of artisanal soap production – and is more relevant than ever: In recent years, demand for Seifen HAAG's products has been continuously growing.

#### GROWTH CHALLENGE: MAINTAINING QUALITY WHILE INCREASING EFFICIENCY

Many of Seifen HAAG's production steps are traditionally handcrafted. In particular, the handling and packaging of soaps required a significant amount of manual labor. The challenge for the traditional company with more than 250 years of history was: meeting the increasing production demand while maintaining the proven quality.

#### SOLUTION: GRIPKIT EASY FROM WEISS ROBOTICS

To meet this challenge, Seifen HAAG implemented a collaborative robot (Cobot) from Kassow Robots that was equipped with the GRIPKIT EASY gripping solution from Weiss Robotics. The key advantage of this robot-based automation solution lies in its flexibility. Thanks to its easy adaptation to new workflows, the Cobot can be quickly configured for various tasks – a crucial benefit for a manufactory with frequently changing processes. The perfectly coordinated combination of the Cobot and its GRIPKIT EASY servo gripper ensures exceptionally efficient utilization of the solution. In addition, the controlled gripping force of GRIPKIT EASY guarantees gentle and safe handling of the delicate soap bars, so that the high product quality is maintained even in automated processes.

With this modern automation solution, Seifen HAAG successfully bridges the gap between tradition and innovation: The traditional small-batch production remains intact, while efficiency and competitiveness are sustainably enhanced.

#### “ TRADITION NEU DEFINIERT

Die Zusammenarbeit mit Weiss Robotics ermöglicht es uns, die Wurzeln unseres Handwerks zu bewahren und gleichzeitig zukunftsorientiert zu agieren – eine wahre Symbiose von Vergangenheit und Zukunft!

#### TRADITION REDEFINED

The cooperation with Weiss Robotics enables us to preserve the roots of our craft and at the same time to act future-oriented – a true symbiosis of past and future!

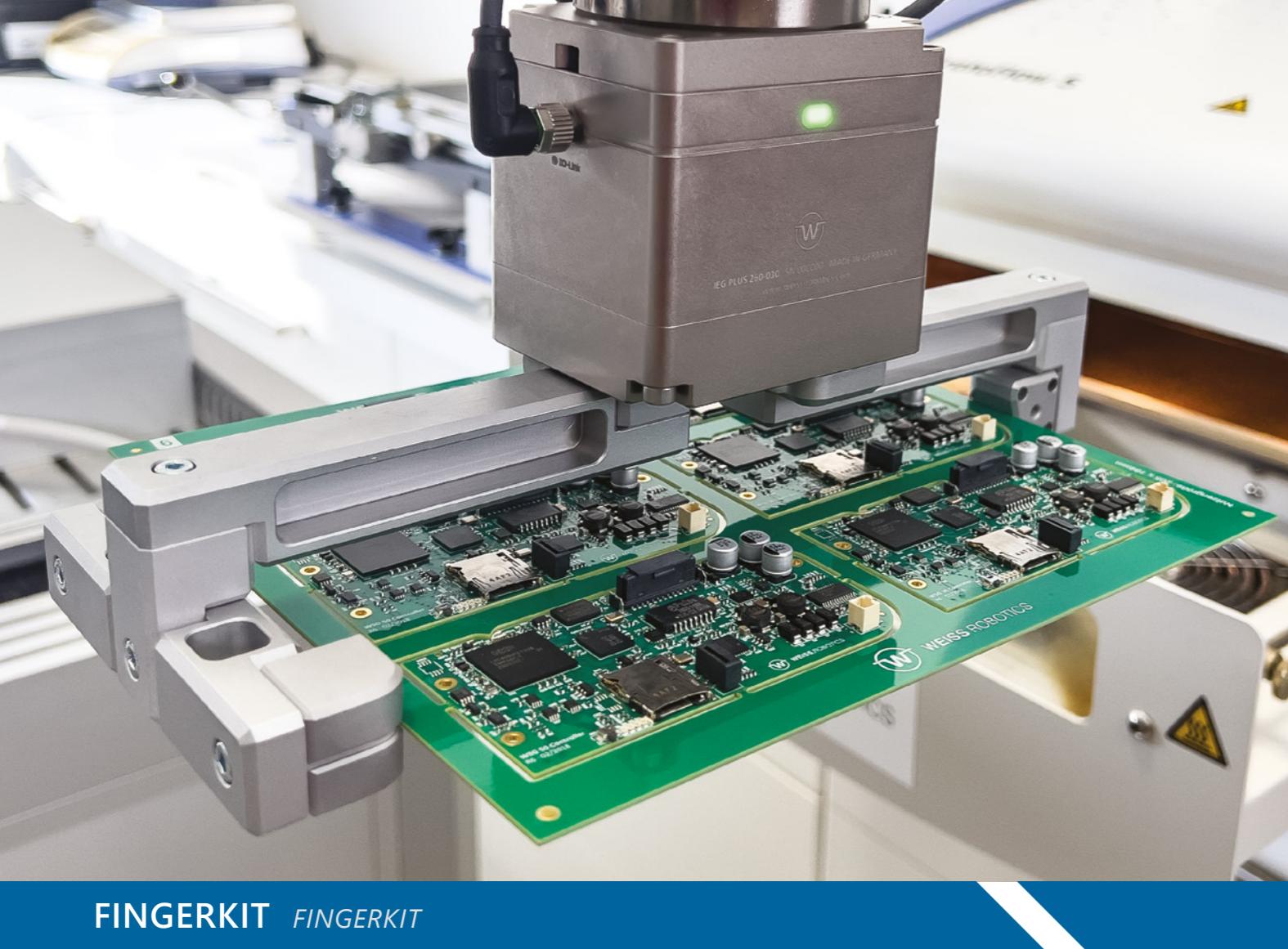
Nicole Haag  
Inhaberin Seifen HAAG  
Owner of Seifen HAAG





 **WEISS** ROBOTICS

**ZUBEHÖR FÜR IHR GREIFSYSTEM**  
ACCESSORIES FOR YOUR GRIPPING SYSTEM



## FINGERKIT FINGERKIT

### EINFACH UND FLEXIBEL FINGER ERSTELLEN

Vom Basiselement über den Fingereinsatz bis hin zur passenden Schraube: Mit dem modular aufgebauten FINGERKIT haben Sie alle benötigten Komponenten in einem Set, um innerhalb kürzester Zeit Ihre eigenen Finger zu erstellen.

### FINGER SELBER MACHEN

FINGERKIT ist in zwei Baureihen verfügbar. Innerhalb der Baureihe können die einzelnen Elemente flexibel miteinander kombiniert werden. Um den Einstieg zu erleichtern ist ein Starterset erhältlich. Dieses enthält alle notwendigen Teile, um damit sofort einfache Greiffinger zu konstruieren.

### VIELSEITIG EINSETZBAR

Mit FINGERKIT können Sie Ihre Greiffinger perfekt an das Werkstück anpassen. Alle Elemente sind mit CNC-Präzision aus hochfestem Raumfahrtaluminium gefertigt und ermöglichen stabile und hochgenaue Fingerkonstruktionen. Das einzigartige Design ermöglicht den sicheren Einsatz in kollaborativen Anwendungen. Alle Elemente des FINGERKIT sind elektrisch leitfähig und damit ideal zur Handhabung elektrostatisch sensibler Komponenten (ESD) geeignet.

### CREATE FINGERS EASILY AND FLEXIBLY

*From base element to fingertip to the right screw, the modularly constructed FINGERKIT is a set that provides you with all the components you need to create your own gripper fingers within minutes.*

### CREATING CUSTOMIZED FINGERS

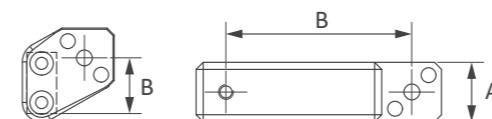
*FINGERKIT is available in two series. Within the series, the individual elements can be flexibly combined with each other. To make it easier to get started, a starter kit is available that contains all the necessary parts to instantly build simple gripper fingers.*

### THE PERFECT FIT

*With FINGERKIT you are able to fit your gripper perfectly to your workpiece. Its elements are made with CNC precision from strong spacecraft aluminum and enable rigid and highly accurate customized finger constructions. The unique design allows the safe use in collaborative applications. All FINGERKIT elements are electrically conductive and ideally suited for handling electrostatic sensitive (ESD) components and assemblies.*

## TECHNISCHE DATEN TECHNICAL DATA

	Stichmaß (B in mm) Size (B in mm)	
	System 16	System 20
Fingerkit System Fingerkit system		
Basisplatte Base plate	10, 15, 20, 25, 40	10, 20, 30, 50
Distanzstück Spacer	5	5
Eckverbinder Angle connector	20	25
Fingerelement Finger element	20, 30, 50	30, 50, 100
T-Element T-element	40, 60	60, 80, 100
Greifeinsatz Grip insert	CR, UNI	CR, UNI
Erhältlich für Available for	CRG 30, IEG 55, IEG PLUS 40, WPG 100	CRG 200 , IEG 76, IEG PLUS 260, WPG 300



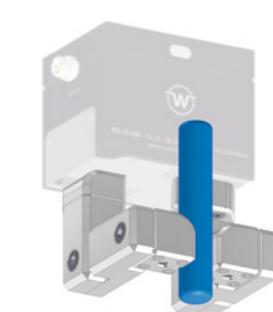
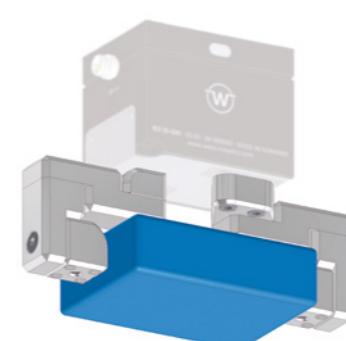
SYSTEM 16: A = 16 mm, SYSTEM 20: A = 20 mm



Individuell zusammengebaute Finger müssen innerhalb der vorgegebenen Greiferspezifikation liegen.

*Individually assembled fingers must be within the specified gripper specification.*

## ANWENDUNGSBEISPIELE APPLICATIONS





### ADAPTERPLATTEN MOUNTING PLATES

#### PRÄZISIONS-MONTAGEPLATTEN

Mit den ISO-50 Präzisions-Montageplatten entscheiden Sie sich für Original-Montagezubehör direkt vom Hersteller. Durch ihre Kompatibilität zur Norm ISO 9409, die weltweit Anwendung bei der Flanschausführung sowohl für Industrieroboter als auch für Cobots findet, sind unsere Montageplatten mit einer Vielzahl von Robotersystemen am Markt kompatibel.

#### DURCHDACHTES DESIGN

Das Design wurde auf eine geringe Bauhöhe optimiert, um den Schwerpunkt des Greifmoduls möglichst nahe am letzten Gelenk des Roboters zu positionieren und so die verfügbare Nutzlast zu maximieren. In ausgewählten Varianten sorgt eine integrierte Zugentlastung dafür, dass der Steckverbinder des Greifmoduls vor Schäden durch Zugkräfte an der Zuleitung, die durch Roboterbewegungen entstehen, geschützt ist.

#### PRECISION MOUNTING PLATES

*With ISO-50 precision mounting plates, you are choosing original mounting accessories directly from the manufacturer. Thanks to their compatibility with the ISO 9409 standard, which is used worldwide for the flange design of both industrial robots and cobots, our mounting plates are compatible with a wide range of robot systems on the market.*

#### SOPHISTICATED DESIGN

*The design has been optimized for a low overall height in order to position the centre of gravity of the gripping module as close as possible to the last joint of the robot and thus maximize the available payload. In selected variants, an integrated strain relief ensures that the gripping module's connector is protected against damage caused by tensile forces on the supply cable resulting from robot movements.*

### DELTA-MONTAGEADAPTER DELTA MOUNTING ADAPTERS

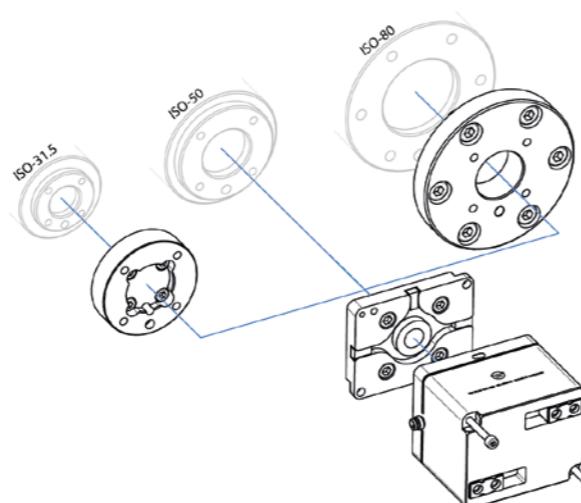
#### STEIGERN SIE DIE PRODUKTIVITÄT

Mit dem Delta-Montageadapter können Sie das volle Potenzial Ihres Robotersystems nutzen. Entwickelt, um Ihre Roboter mit zwei Greifern gleichzeitig auszustatten, steigert dieses leistungsstarke Werkzeug die Produktivität erheblich, verkürzt die Taktzeit und maximiert den Durchsatz.

#### BOOST YOUR PRODUCTIVITY

*Unlock the full potential of your robotic system with a delta mounting adapter. Designed to equip your robot with two grippers simultaneously, this powerful tool significantly increases productivity, cutting down cycle time and maximizing throughput.*





### ISO-50 ADAPTERPLATTEN

#### ISO-50 ADAPTER PLATES

Unsere Adapter bieten eine flexible Lösung zum Anbau von Weiss Robotics-Greifern an verschiedene Robotermodelle. Entwickelt für die Kompatibilität mit ISO-50-Roboterflanschen, können die Greifer in Verbindung mit unseren zusätzlichen Adapterplatten auch an Roboter mit ISO-31,5 und ISO-80 Flanschen montiert werden.

*Our adapters provide a flexible solution for mounting Weiss Robotics' grippers on various robot models. Engineered for compatibility with ISO-50 robot flanges, the grippers can be mounted onto robots with ISO-31,5 and ISO-80 flange when paired with our additional adapter plates.*



### ANSCHLUSSLEITUNGEN CONNECTION CABLES

Profitieren Sie von unseren Anschlussleitungen durch höchste Zuverlässigkeit in bewegten Anwendungen – dank spezieller Versiegelung sind sie optimal auf dynamische Automatisierungsprozesse mit hohen Anforderungen ausgelegt.

*Benefit from Weiss Robotics connection cables through maximum reliability in dynamic applications – their special stranding makes them perfectly suited for demanding and highly dynamic automation processes.*



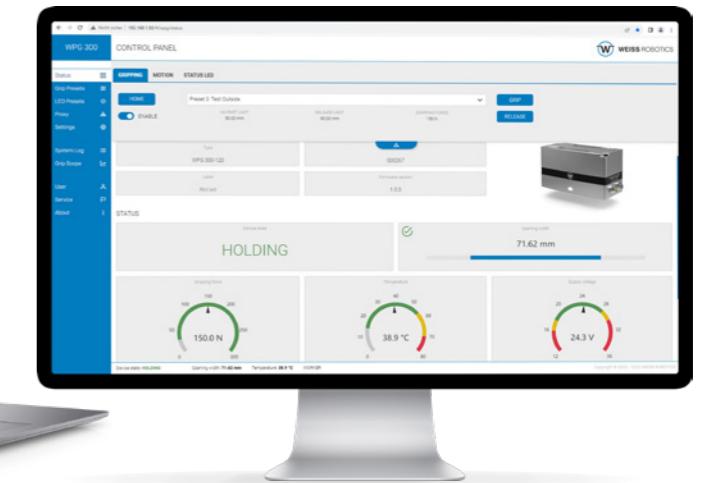
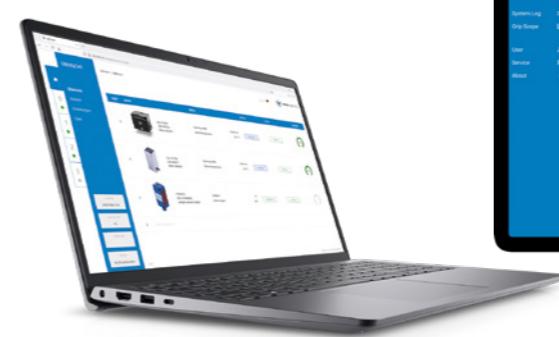
### SENSORFINGER

#### SENSOR FINGERS

Sensorfinger mit wechselbarer Auflage und integrierter Kraftmessung für WSG 32 und WSG 50 ermöglichen eine präzise und dynamische Greifkraftregelung, höhere Prozesssicherheit sowie die optimale Handhabung sensibler Werkstücke.



*Sensor fingers with interchangeable pads and integrated force sensing for WSG 32 and WSG 50 enabling precise and dynamic grip control, increased process reliability, and optimal handling of sensitive parts.*



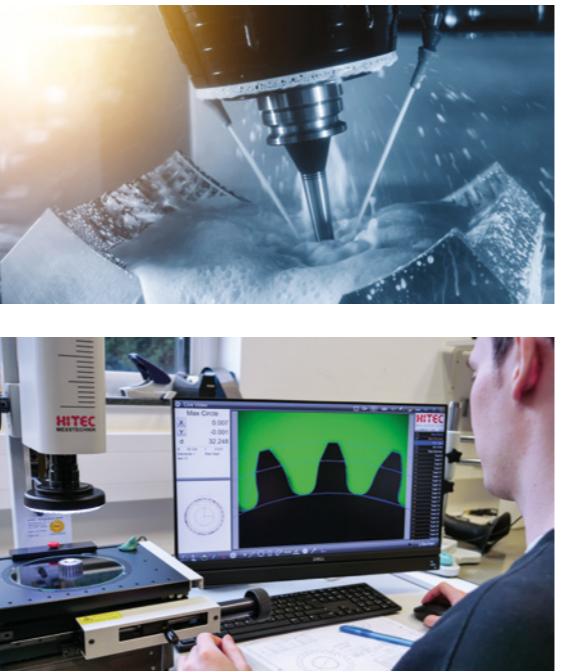
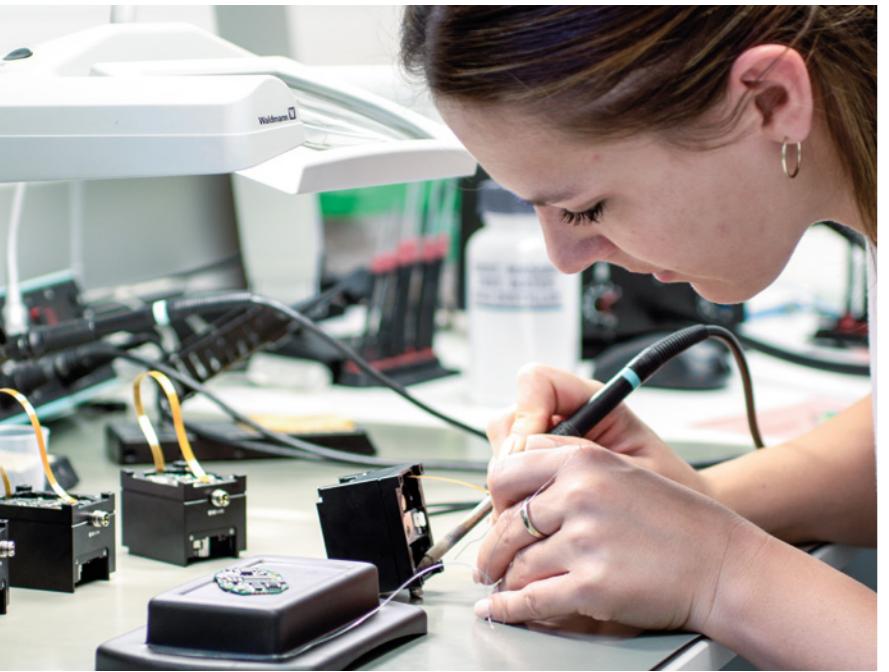
### TECHNOLOGIEPAKETE TECHNOLOGY PACKS

Nutzen Sie die Vorteile unserer Softwareoptionen und Technologiepakete für ausgewählte Produkte – für noch mehr Effizienz, anpassbare Funktionen und eine nahtlose Integration in Ihre Automatisierungsprozesse.

*Take advantage of our software options and technology packages for selected products – for even greater efficiency, customizable features, and seamless integration into your automation processes.*

# QUALITÄT UND PRÄZISION AUS LUDWIGSBURG

## QUALITY AND PRECISION FROM LUDWIGSBURG



Bei Weiss Robotics ist technologische Exzellenz nicht nur ein Anspruch – sie ist ein Grundsatz, den wir täglich leben. Und sie beginnt direkt hier an unserem Unternehmenssitz im schwäbischen Ludwigsburg. Alle wesentlichen Prozesse – von der ersten Idee und Produktentwicklung über das Design bis hin zur Fertigung und abschließenden Qualitätskontrolle – finden vollständig unter einem Dach statt.

Die hohe Fertigungstiefe ermöglicht es uns, jedes Detail im Blick zu behalten und unsere hohe Qualitätsstandards sicherzustellen. Gleichzeitig sind wir in der Lage, flexibel auf kundenspezifische Anforderungen zu reagieren, Lieferzeiten zu verkürzen und unsere Abläufe kontinuierlich weiterzuentwickeln.

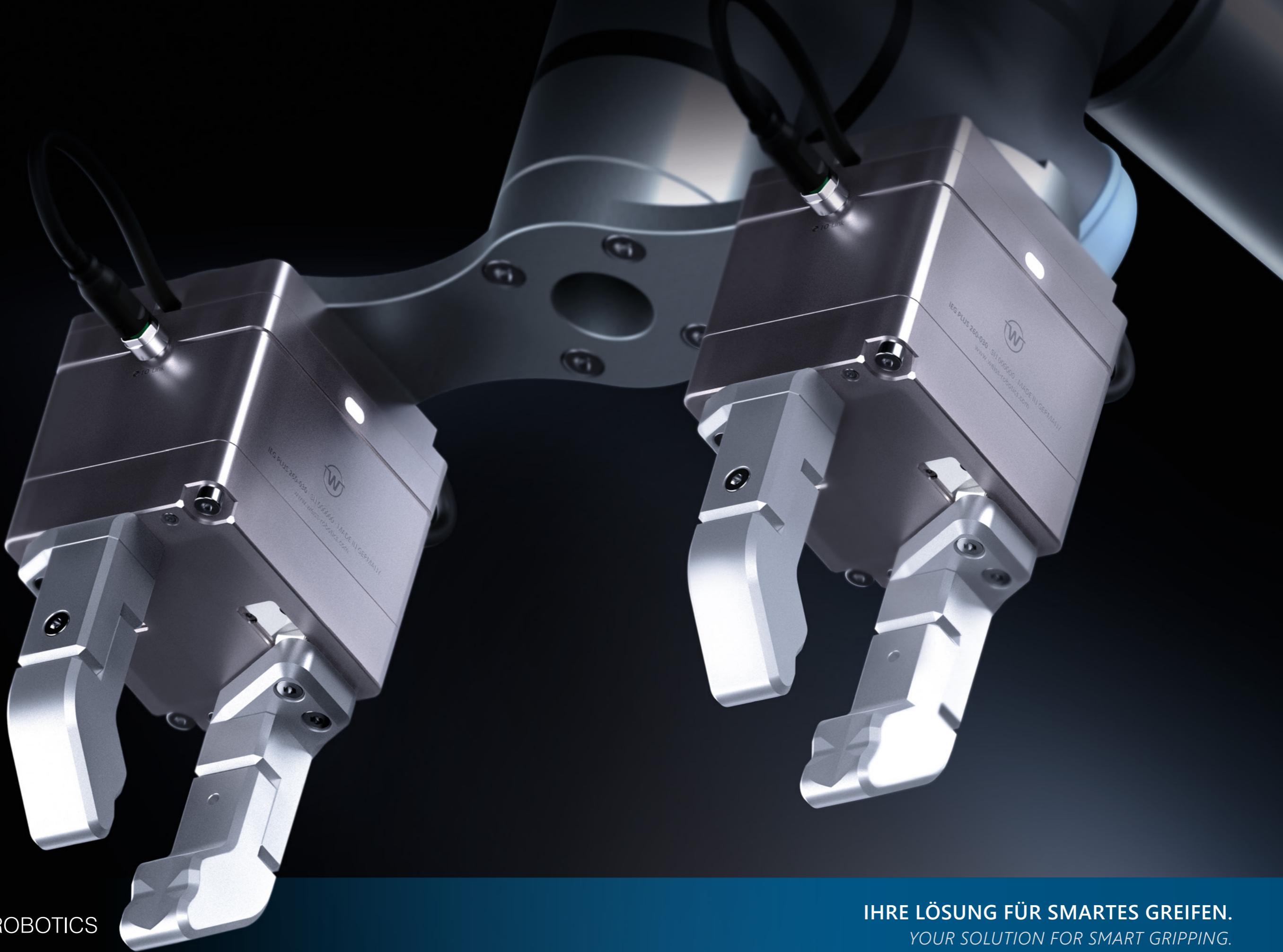
Für unsere Kunden bedeutet das maßgeschneiderte, verlässliche Lösungen, transparente und effiziente Projektabläufe sowie die Gewissheit, dass vom ersten Konzept bis zum fertigen Produkt alles in den Händen erfahrener Experten liegt.

*At Weiss Robotics, technological excellence is not just a claim – it's a principle we live by every day. And it starts right here at our headquarters in Ludwigsburg, Swabia. All key processes – from the initial concept and product development through to design, in-house manufacturing, and final quality assurance – are carried out entirely under one roof.*

*This high level of vertical integration allows us to maintain full control over every detail and ensures that each product meets our exacting standards. It also gives us the flexibility to respond quickly to customer-specific requirements, accelerate delivery times, and continuously optimize our processes for even better results.*

*For our customers, this means dependable, tailor-made solutions, a transparent and efficient project workflow, and the confidence of knowing that everything – from the first idea to the finished product – is handled by experts who truly care.*





 **WEISS** ROBOTICS

**IHRE LÖSUNG FÜR SMARTES GREIFEN.**  
YOUR SOLUTION FOR SMART GRIPPING.



**Weiss Robotics GmbH & Co. KG**  
Karl-Heinrich-Käferle-Str. 8  
71640 Ludwigsburg  
GERMANY

**Vertrieb – Technical Sales**

☎ +49 (0) 7141 94702-10  
✉ office@weiss-robotics.com

**Support Hotline**

☎ +49 (0) 7141 94702-15  
✉ support@weiss-robotics.com



[www.weiss-robotics.com](http://www.weiss-robotics.com)



**WEISS** ROBOTICS

GRIP SMARTER.